

Université de M'sila

Faculté de : Technologie

Socle commun

Série de TD N° 03

EXERCICE 01 (FIG.1) : Potentiel électrostatique

Trois charges ponctuelles situées sur les sommets d'un triangle rectangle en A **fig.1**. Les charges ont les valeurs $Q_A(0; 0; 0) = -2\mu C$, $Q_B(-3; 0; 0) = 3\mu C$, et $Q_C(0; 0; 3) = 4\mu C$ (les unités en cm).

1° - Déterminer le potentiel crée par les charges Q_A ; Q_B ; Q_C au point $D(0; 4; 0)$.

2° - Déterminer la relation entre le champ et le potentiel électrostatique.

EXERCICE 02 (FIG.2) : Théorème de GAUSS

Une sphère de rayon R , de centre O contient une charge distribuée en surface de densité $\frac{3}{4}\sigma$. Au centre est placée une charge ponctuelle $Q_0 = \sigma\pi R^2$

1° - Calculer la charge totale du système en fonction de σ et R .

2° - En utilisant le théorème de GAUSS, calculer le champ électrique $\vec{E}$ en tout point de l'espace ?

3° - Déduire le potentiel $V(\vec{r})$ en tout point de l'espace. Tracer l'allure de $\vec{E}(\vec{r})$ et $V(\vec{r})$

Si la sphère est conductrice et privée de la charge du milieu

4° - Déduire le potentiel $V(\vec{r})$ en tout point de l'espace, ainsi que la capacité de ce conducteur.

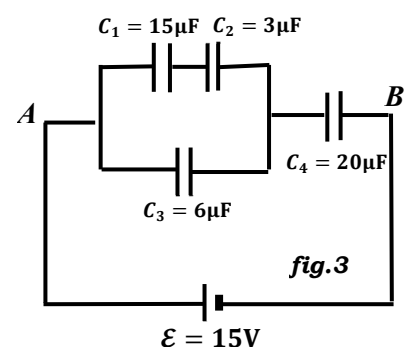
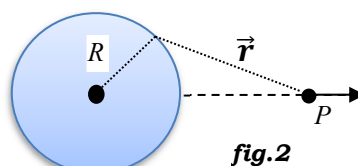
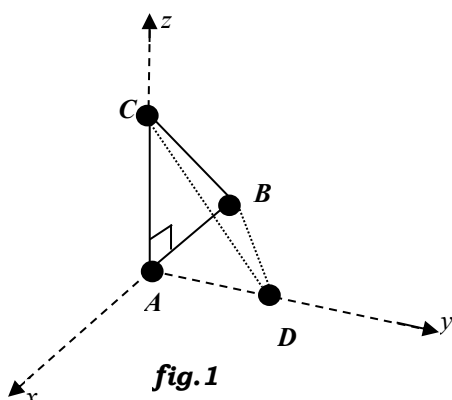
EXERCICE 03 (FIG.3) : Association de condensateur

Soit le circuit ci-contre constitué de 4 condensateurs de capacités " $C_1 = 15\mu F$ ", " $C_2 = 3\mu F$ ", " $C_3 = 6\mu F$ ", et " $C_4 = 20\mu F$ " alimentés par une source de force électromotrice $\mathcal{E} = 15V$

1° - Calculer la capacité équivalente.

2° - Calculer la charge " Q_i ", et la différence de potentielle " U_i " pour chaque condensateur

(Question à traiter dans la série 04)



EXERCICE 04 (SUPPLEMENTAIRE) : fig.4

On considère un fil électrique, ayant une distribution de charge linéaire λ uniforme, de très grande longueur l placé au centre d'une couche cylindrique de rayon r et de même hauteur ($h = l$). La couche cylindrique porte une distribution uniforme de charge superficielle σ .

1° - En utilisant le théorème de Gauss, calculer le champ électrique, à l'intérieur et à l'extérieur du cylindre.

EXERCICE 04 (SUPPLEMENTAIRE) :

On considère un fil rectiligne de longueur a , comme indiqué sur la figure (**fig.5**), portant une densité de charge linéique λ (constante).

1° - Déterminer la composante $d\vec{E}_x$ du champ électrique créée en un point M de coordonnées $\left(\frac{3}{2}a, 0, 0\right)$ par l'élément de longueur dx repéré par x .

2° - Déduire la grandeur du champ électrique au point M

3° - Quel est le potentiel électrique au point M ?

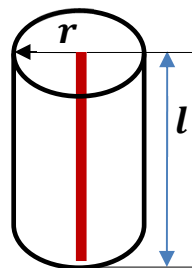


fig.4

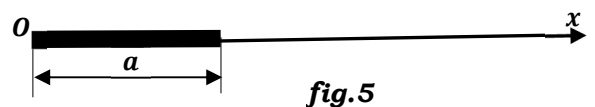
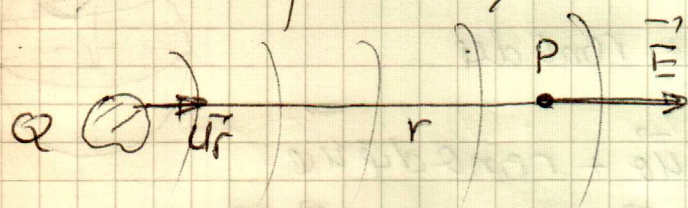


fig.5

Ex 01 : On rappelle que l'énergie potentielle est à l'opposé du travail extérieur (du à l'environnement ou l'agent extérieur)

$$W = \int \vec{F}_0 \cdot d\vec{l} = -\Delta U = -(U_f - U_i)$$

- Soit "Q" une charge ponctuelle (ou distribuée), elle crée un champ électrique dans tout l'espace.



au pt "P" le champ $\vec{E}$ est : $\vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q}{r^2} \vec{u}_r$

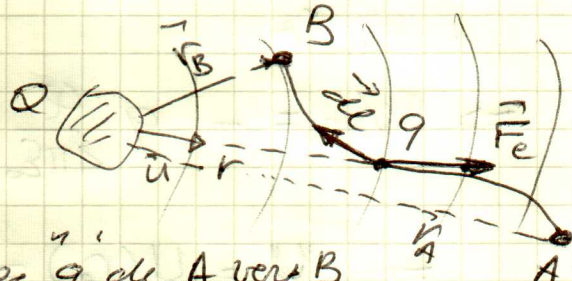
Si on fait déplacer une charge "q" dans le champ $\vec{E}$, créé par "Q", on effectue un travail à l'encontre de la force électrostatique due à l'interaction des deux charges (Q, q) : car $\vec{F} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Qq}{r^2} \vec{u}_r = q \vec{E}$

la charge se déplace de A $\rightarrow$ B

elle subit l'action de $\vec{F} = q \vec{E}$

le travail effectué par l'agent

extérieur pour ramener la charge "q" de A vers B



est : $W_{AB} = \int_A^B \vec{F}_0 \cdot d\vec{l}$, la force appliquée est à l'opposé

de la force électrostatique. si $Q > 0, q > 0$ $F = F_e$

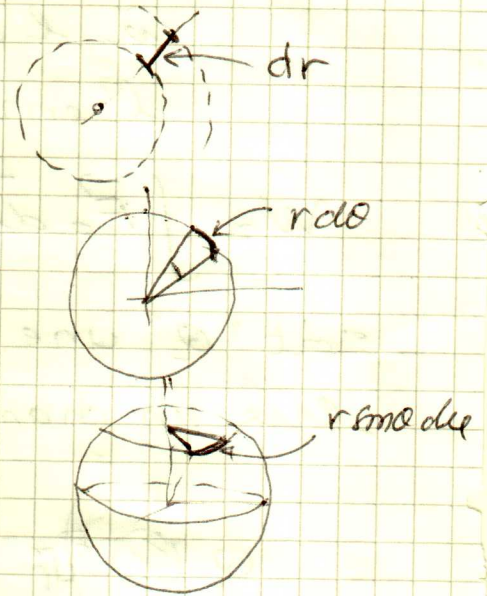
$$W_{AB} = \int_A^B \vec{F}_0 \cdot d\vec{l} = \int_A^B q \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r^2} \vec{u}_r \cdot d\vec{l}$$

et le déplacement infinitésimal sur le chemin AB : en coordonnées cartésiennes, $d\vec{l} = dx\vec{i} + dy\vec{j} + dz\vec{k}$

(2)

mais vu la configuration du système, on peut utiliser le système de coordonnées sphérique:
 $(\vec{u}_r, \vec{u}_\theta, \vec{u}_\varphi) \rightarrow (r, \theta, \varphi)$.

- le déplacement suivant la direction radiale est dr
- le déplacement suivant la direction polaire est $r d\theta$
- le déplacement suivant la direction azimutale est $r \sin\theta d\varphi$



$$\Rightarrow d\vec{l} = dr \vec{u}_r + r d\theta \vec{u}_\theta + r \sin\theta d\varphi \vec{u}_\varphi$$

$$\text{d'où } \vec{u}_r \cdot d\vec{l} = dr (\underbrace{\vec{u}_r \cdot \vec{u}_r}_1) + r d\theta (\underbrace{\vec{u}_r \cdot \vec{u}_\theta}_0) + r \sin\theta d\varphi (\underbrace{\vec{u}_r \cdot \vec{u}_\varphi}_0)$$

$$\Rightarrow \vec{u}_r \cdot d\vec{l} = dr$$

$$W_{AB} = \int_{r_A}^{r_B} q \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{dr}{r^2} = -q \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r} \Big|_{r_A}^{r_B} = -(U_f - U_i) = -(U_B - U_A)$$

$$\Rightarrow W_{AB} = -q \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{r_B} - \frac{1}{r_A} \right) = -(U_B - U_A)$$

$$\Rightarrow U_B = U(r_B) = \frac{qQ}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r_B}$$

$$U_A = U(r_A) = \frac{qQ}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r_A}$$

pour $r: q|Q$, $U(r) = \frac{qQ}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r}$ } c'est l'énergie potentielle pour différentes positions

- On définit le potentiel $V(r)$ comme étant l'énergie potentielle par unité de charge

$$V(r) = \frac{U(r)}{q} \Rightarrow V(r) = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{1}{r}$$

Le potentiel, comme l'énergie potentielle, c'est la différence qui a un effet physique, donc on fait un choix de telle sorte que le potentiel de référence $V_0 = 0$, et on mesure le potentiel par rapport à cette référence. ③

- Pour une charge ponctuelle : $V(r) = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{1}{r}$

- Pour une distribution de charge ponctuelles



$$V(P) = V(r) = \sum_{i=1}^n \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{Q_i}{r_i}$$

- Pour une distribution continue

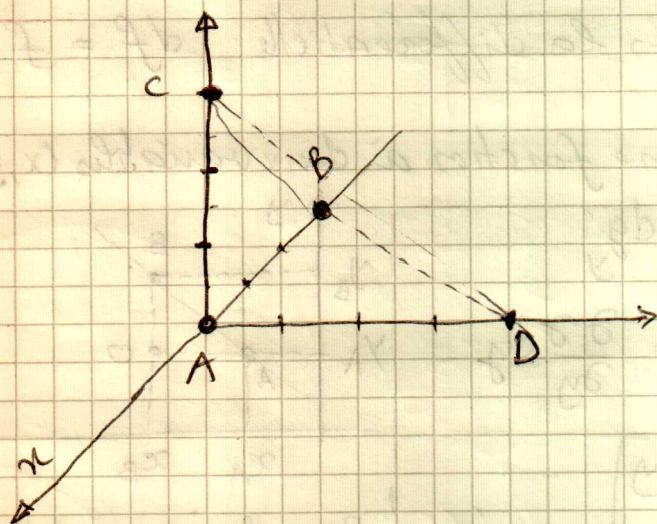
$$V(P) = V(r) = \int \frac{dq}{4\pi\epsilon_0 r}$$

$dq = \lambda dl$ = distribution linéique

$dq = \sigma dS$ = distribution surf

$dq = \rho dv$ = dist volumique

- Dans notre exercice on a 3 charges Q_A, Q_B, Q_C situées au sommets d'un triangle rectangle en A



$V_A(D)$: est le potentiel créé par la charge Q_A au pt D .

$$V_A(D) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{Q_A}{|AD|}$$

$$\vec{AD} = 4\vec{j} \quad |\vec{AD}| = 4 \text{ cm}$$

- $V_B(D)$: est le potentiel créé par la charge Q_B au pt D

$$V_B(D) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{Q_B}{|BD|} \quad \vec{BD} = +3\vec{i} + 4\vec{j} = \vec{BA} + \vec{AD}$$

$$|BD| = \sqrt{3^2 + 4^2} = 5 \text{ cm.}$$

- V_C est le potentiel créé par la charge Q_C au pt D

$$V_C(D) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{Q_C}{|CD|} \quad \vec{CD} = -3\vec{i} + 4\vec{j} = \vec{CA} + \vec{AD}$$

$$|CD| = \sqrt{(-3)^2 + (4)^2} = 5 \text{ cm.}$$

$\Rightarrow$ Le potentiel total créé par les trois charges (Q_A, Q_B, Q_C) au point D est.

$$V(D) = V_A(D) + V_B(D) + V_C(D) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{Q_A}{|AD|} + \frac{Q_B}{|BD|} + \frac{Q_C}{|CD|} \right)$$

$$V(D) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{-2 \cdot 10^{-6}}{4 \cdot 10^{-2}} + \frac{3 \cdot 10^{-6}}{5 \cdot 10^{-2}} + \frac{4 \cdot 10^{-6}}{5 \cdot 10^{-2}} \right) \quad \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \approx 9 \cdot 10^9$$

$$\Rightarrow \boxed{V(D) = 81 \cdot 10^4 \text{ volts} = 810 \text{ kV}} \quad \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \approx 9 \cdot 10^9$$

2° Notion du gradient.

Soit $f(x)$: une fonction à une seule variable.

$$\Rightarrow f'(x) = \frac{df}{dx} \Rightarrow \text{la différentielle : } df = f'(x) dx$$

- Si maintenant on a une fonction à deux variables (x, y)

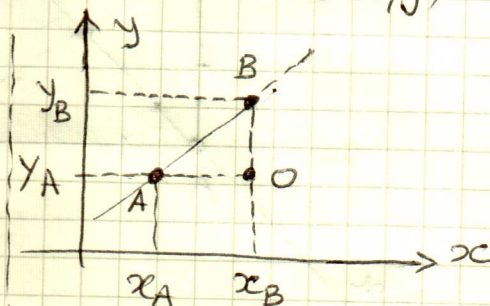
$$g(x, y) \Rightarrow dg = dg_x + dg_y$$

$$dg_x = \frac{\partial g}{\partial x} dx, \quad dg_y = \frac{\partial g}{\partial y} dy$$

$$dg = \left. \frac{\partial g}{\partial x} dx \right|_{y=\text{const}} + \left. \frac{\partial g}{\partial y} dy \right|_{x=\text{const}}$$

$\frac{\partial g}{\partial x}$: dérivée partielle / à x

$\frac{\partial g}{\partial y}$: dérivée partielle / à y



Pour faire un déplacement infinitésimal AB , on peut passer de $A \rightarrow B$ directement ou on passe de $A \rightarrow O$ ($y = \text{const}$) puis de $O \rightarrow B$ ($x = \text{const}$).

- Pour une fonction $\bar{a}$ 3 variables (x, y, z) (5)

$$h(x, y, z) \Rightarrow dh = \left. \frac{\partial h}{\partial x} \right|_{y, z=c^k} dx + \left. \frac{\partial h}{\partial y} \right|_{x, z=c^k} dy + \left. \frac{\partial h}{\partial z} \right|_{x, y=c^k} dz$$

$d\vec{l}$: déplacement infinitésimal

$$d\vec{l} = dx \vec{i} + dy \vec{j} + dz \vec{k}$$

$$\Rightarrow dh = \frac{\partial h}{\partial x} dx + \frac{\partial h}{\partial y} dy + \frac{\partial h}{\partial z} dz = \left(\frac{\partial h}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial h}{\partial y} \vec{j} + \frac{\partial h}{\partial z} \vec{k} \right) \circ (dx \vec{i} + dy \vec{j} + dz \vec{k})$$

$$dh = \vec{\text{grad}}(h(x, y, z)) \circ d\vec{l}$$

$$\vec{\text{grad}} h = \frac{\partial h}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial h}{\partial y} \vec{j} + \frac{\partial h}{\partial z} \vec{k} = \left(\frac{\partial}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial}{\partial y} \vec{j} + \frac{\partial}{\partial z} \vec{k} \right) h$$

$\vec{\text{grad}} h$ est le gradient de la fonction scalaire $h(x, y, z)$ $= \vec{\nabla} h$

• puisque $V(r)$ est une quantité scalaire : $\vec{\text{grad}}(V)$

$$\textcircled{1} \quad dV = \left(\frac{\partial V}{\partial x} dx + \frac{\partial V}{\partial y} dy + \frac{\partial V}{\partial z} dz \right) = \left(\frac{\partial V}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial V}{\partial y} \vec{j} + \frac{\partial V}{\partial z} \vec{k} \right) \circ d\vec{l}$$

$$\text{or } \Delta V = - \int_A^B \vec{E}_0 \cdot d\vec{l} = V_B - V_A = \int_A^B dV \Rightarrow dV = - \vec{E}_0 \cdot d\vec{l} \quad \textcircled{2}$$

$$\textcircled{1} \text{ et } \textcircled{2} \Rightarrow dV = - \vec{E}_0 \cdot d\vec{l} = \vec{\text{grad}}(V) \circ d\vec{l}$$

$$\Rightarrow \boxed{\vec{E} = - \vec{\text{grad}}(V)}$$

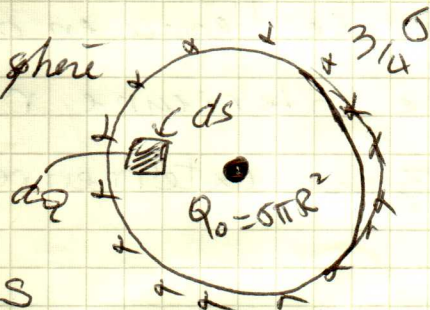
Exo 2 : Surface chargée uniformément + une charge ponctuelle au centre de la sphère

On appelle : Q_1 la charge totale de la sphère

On prend un élément ds , il

contient la charge $dq = \frac{3}{4} \sigma ds$

$$\Rightarrow Q_1 = \int_{\text{sph}} dq = \iint \frac{3}{4} \sigma ds = \frac{3}{4} \sigma \iint ds$$



$Q_1 = \frac{30}{4} S$ Si surface de la sphère de rayon "R" (6)

$$S = 4\pi R^2$$

$$Q_1 = \frac{30}{4} (4\pi R^2) \Rightarrow \boxed{Q_1 = 30\pi R^2}$$

la charge totale du système est $Q_T = Q_0 + Q_1 = 0\pi R^2 + 30\pi R^2$
 $\Rightarrow \boxed{Q_T = 40\pi R^2}$

2°/ Théorème de GAUSS

Ce Théorème stipule, "Le flux du champ (Vecteur) électrique à travers une surface fermée est égal à la charge totale que contient cette surface sur E_0

$$\phi = \oint_{SG} \vec{E} \cdot d\vec{S} = \left(\frac{Q_{in}}{\epsilon_0} \right) SG \quad \begin{array}{l} SG, \text{ surface} \\ \text{de} \\ \text{Gauss} \end{array}$$

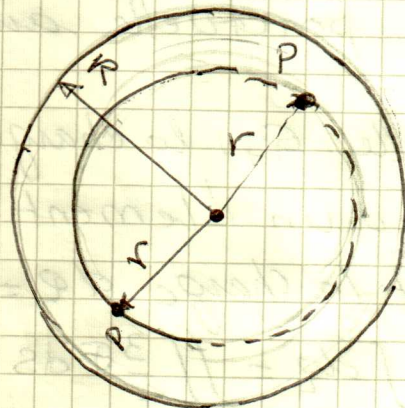
- Le Théorème est général, mais son efficacité et son maniabilité est plus importante dans le cas où on est en présence de symétrie (sphérique, cylindrique, ...)
- Dans notre cas, on a une charge ponctuelle au centre et une distribution surfacique sphérique $\Rightarrow$ on est en présence d'une symétrie de charges qui produit des effets symétriques "les champs électriques"

vue la symétrie de cette charge, la surface de Gauss adéquate à l'application du Théorème de GAUSS est la surface sphérique.

on divise l'espace en deux zones

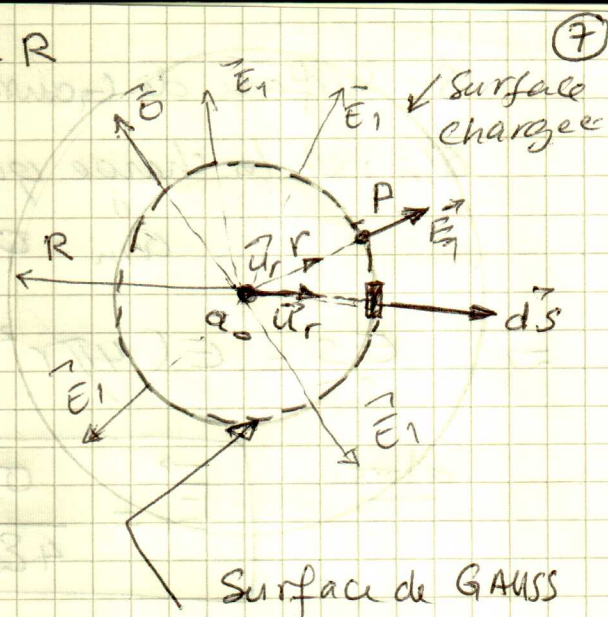
zone intérieure $r < R$

et zone extérieure $r \geq R$



1^{er} cas : zone intérieure : $r < R$

- On choisit un point dans cette zone, distant de "r" de la charge ponctuelle " q_0 " et on trace une sphère de rayon " $r = |\vec{q}_0 P|$ " qui contient le point "P" sur la surface automatiquement. Cette surface est la surface de GAUSS

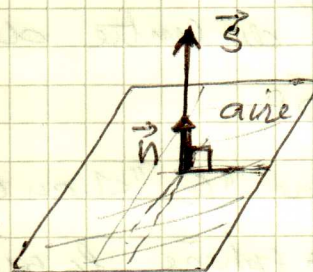


La surface, et une quantité vectorielle, elle a un module (l'aire) et une direction normale à cette surface

$$\vec{S} = S \vec{n}$$

- Symétrie sphérique

- Pour la surface de Gauss, l'élément de surface $d\vec{S} = ds \vec{n}$ est radiale
 $\vec{n} = \vec{u}_r$
- le champ est aussi radial.



$$\vec{E} = E \vec{u}_r$$

$$\Rightarrow \Phi = \oiint_{SG} \vec{E}_1 \cdot d\vec{S} = \oiint_{SG} E_1 \vec{u}_r \cdot ds \vec{u}_r = \oiint_{SG} E_1 ds (\underbrace{\vec{u}_r \cdot \vec{u}_r}_1)$$

$$\Phi = \oiint_{SG} E_1 ds \quad SG, \text{ surface de GAUSS.}$$

- Charge à une distribution uniforme (invariante)
le champ tout au long de la surface de Gauss est uniforme (en module) car : $E = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2}$
et les pts de la surface sont tous à des distances égales à " $r = |\vec{q}_0 P|$ "

$$\Rightarrow \oiint_{SG} \vec{E}_1 \cdot d\vec{S} = E_1 \oiint_{SG} ds = E_1(S) = \frac{(Q_{in})}{\epsilon_0}$$

S : Surface de Gauss, $S = 4\pi r^2$

Q_{in} : est la charge que contient la surface de Gauss

$$Q_{in} = Q_0 = \sigma \pi R^2$$

$$\Rightarrow E_1 S = E(4\pi r^2) = \frac{Q_{in}}{\epsilon_0} = \frac{\sigma \pi R^2}{\epsilon_0} \Rightarrow E_1 = \frac{\sigma}{4\epsilon_0} \left(\frac{R}{r}\right)^2$$

alors:

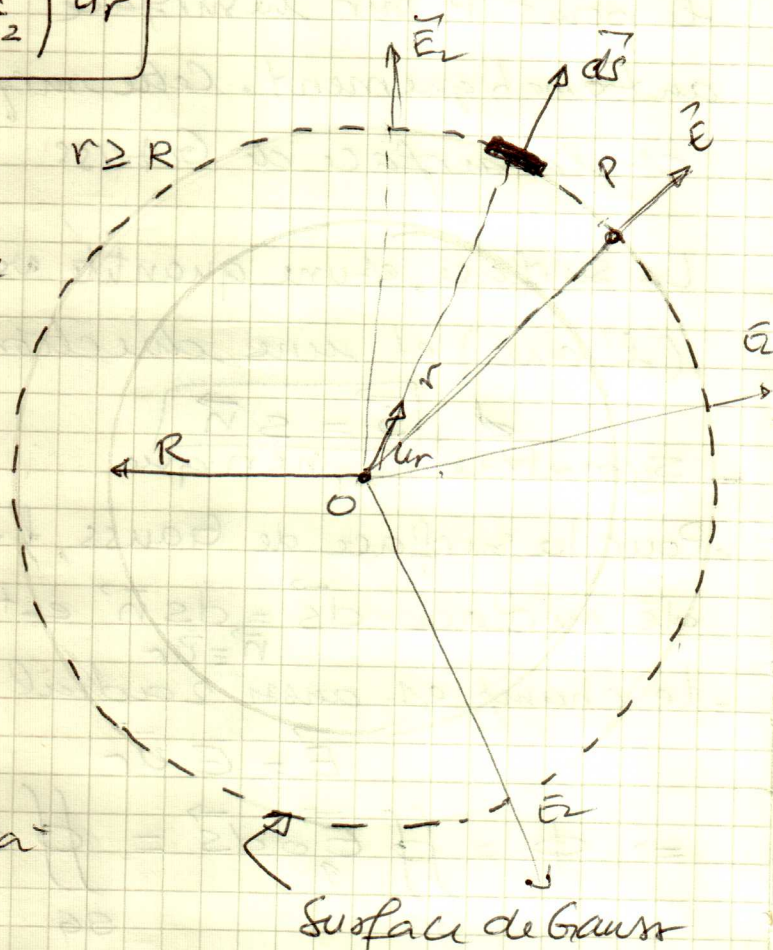
$$\vec{E}_1 = \frac{\sigma}{4\epsilon_0} \left(\frac{R}{r^2}\right) \vec{u}_r$$

2^{ème} cas, zone extérieure, $r \geq R$

On prend un point "P" quelconque à l'extérieur de la sphère
à l'origine du centre de de r
 $\vec{r} = \vec{OP}$

- Puis que " Q_0 " est au centre de la sphère, la symétrie correspondante est sphérique

- La charge superficielle est à distribution sphérique



$\Rightarrow$ La surface de Gauss adéquate pour ce système de charges est une sphère.

$\Rightarrow$ La surface est radiale: $d\vec{s} = ds \vec{n}' = ds \vec{u}_r$
de même, le champ $\vec{E}_2$ est radial: $\vec{E}_2 = E_2 \vec{u}_r$

$$\text{ce qui donne: } \Phi = \oint_S \vec{E}_2 \cdot d\vec{s} = \oint_S E_2 \vec{u}_r \cdot ds \vec{u}_r = \oint_S E_2 ds$$

charge invariante $\Rightarrow$ champ uniforme sur la surface de Gauss.

$$\Rightarrow \oint E_2 ds = E_2 \oint ds = E_2(S) = \frac{(Q_{in})_{sg}}{\epsilon_0} \quad (3)$$

S , surface de Gauss $S = 4\pi R^2$

Q_{in} = la charge totale $Q_{in} = Q_T = 4\pi R^2$

$$\Rightarrow E_2 (4\pi R^2) = \frac{4\pi R^2}{\epsilon_0} \Rightarrow E_2 = \frac{\sigma}{\epsilon_0} \left(\frac{R}{r}\right)^2$$

$$\boxed{\vec{E}_2 = \frac{\sigma}{\epsilon_0} \left(\frac{R}{r}\right)^2 \vec{u}_r}$$

3°/ Le potentiel en tout point de l'espace dû à ce système de charge.

On sait qu'il y a une entre le champ $\vec{E}$ et le potentiel $V(r)$.

$$\vec{E} = -\text{grad}(V(r)) \quad \Leftrightarrow \quad \Delta V = - \int \vec{E}_0 d\vec{l} \quad (2)$$

(1)

(2)

On utilise la relation (2), car on connaît le champ. Le potentiel est donc la primitive du champ $\vec{E}$.

$$V(r) = - \int \vec{E}_0 d\vec{l} + C \quad C, \text{ Constante}$$

On divise l'espace en deux zones. $r < R$, $r \geq R$

$$1^{\text{ère}} \text{ Zone : } r < R : \vec{E}_1 = \frac{\sigma}{4\epsilon_0} \left(\frac{R}{r}\right)^2 \vec{u}_r$$

$$\Rightarrow V_2(r) = - \int \vec{E}_1 \cdot d\vec{l} + C_1 = - \int \frac{\sigma}{4\epsilon_0} \left(\frac{R}{r}\right)^2 \vec{u}_r \cdot d\vec{l}$$

$$V_1(r) = - \int \frac{\sigma R^2}{4\epsilon_0} \frac{dr}{r^2} + C \quad : \quad \boxed{V_1(r) = \frac{\sigma R^2}{4\epsilon_0} \frac{1}{r} + C_1}$$

2^{ème} Zone: $r \geq R$.

$$\vec{E}_2 = \frac{\sigma}{\epsilon_0} \left(\frac{R}{r} \right)^2 \vec{u}_r$$

(10)

$$\Rightarrow V_2(r) = - \int \frac{\sigma R^2}{\epsilon_0} \frac{1}{r^2} \underbrace{\vec{u}_r \cdot d\vec{l}}_{+dr} = - \int \frac{\sigma R^2}{\epsilon_0} \frac{dr}{r^2} + C_2$$

$$\boxed{V_2(r) = \frac{\sigma R^2}{\epsilon_0} \frac{1}{r} + C_2}$$

Les constantes C_1 et C_2 se déterminent des conditions aux limites.

1^{ère} C_1 - Condition de continuité du potentiel à la surface de la sphère chargée, qui sépare les deux zones

2nd C_2 - Le point de référence pour lequel le potentiel est nul.

* 2nd Condition: Le point de référence pour lequel $V(r) = 0$.

On choisit l'infini $\lim_{r \rightarrow \infty} V(r) = 0$

pour $r \rightarrow \infty$, on est dans la deuxième zone

$$\Rightarrow \lim_{r \rightarrow \infty} V_2(r) = \lim_{r \rightarrow \infty} \left(\frac{\sigma R^2}{\epsilon_0} \frac{1}{r} + C_2 \right) = 0 \Rightarrow \boxed{C_2 = 0}$$

* 1^{ère} Condition: la continuité de $V(r)$ à la surface chargée

$$\lim_{r \rightarrow R} V_1(r) = \lim_{r \rightarrow R} V_2(r)$$

$$\Rightarrow \lim_{r \rightarrow R} \left(\frac{\sigma R^2}{4\epsilon_0} \frac{1}{r} + C_1 \right) = \lim_{r \rightarrow R} \left(\frac{\sigma R^2}{\epsilon_0} \frac{1}{r} \right)$$

$$\frac{\sigma R}{4\epsilon_0} + C_1 = \frac{\sigma R}{\epsilon_0} \Rightarrow C_1 = \frac{3}{4} \frac{\sigma R}{\epsilon_0}$$

$$\Rightarrow V(r) = \begin{cases} V_1(r) = \frac{\sigma R}{4\epsilon_0} \left(\frac{R}{r} + 3 \right) & ; r < R \\ V_2(r) = \frac{\sigma R^2}{\epsilon_0 r} & , r \geq R \end{cases} \quad (11)$$

Représentation de $E(r)$ et $V(r)$

• $r < R$

$$E_1 = \frac{\sigma R^2}{4\epsilon_0} \cdot \frac{1}{r^2} = \frac{A}{r^2}$$

$$A = \frac{\sigma R^2}{4\epsilon_0} = \text{constante}$$

$$V_1(r) = \frac{\sigma R}{4\epsilon_0} \left(\frac{R}{r} + 3 \right)$$

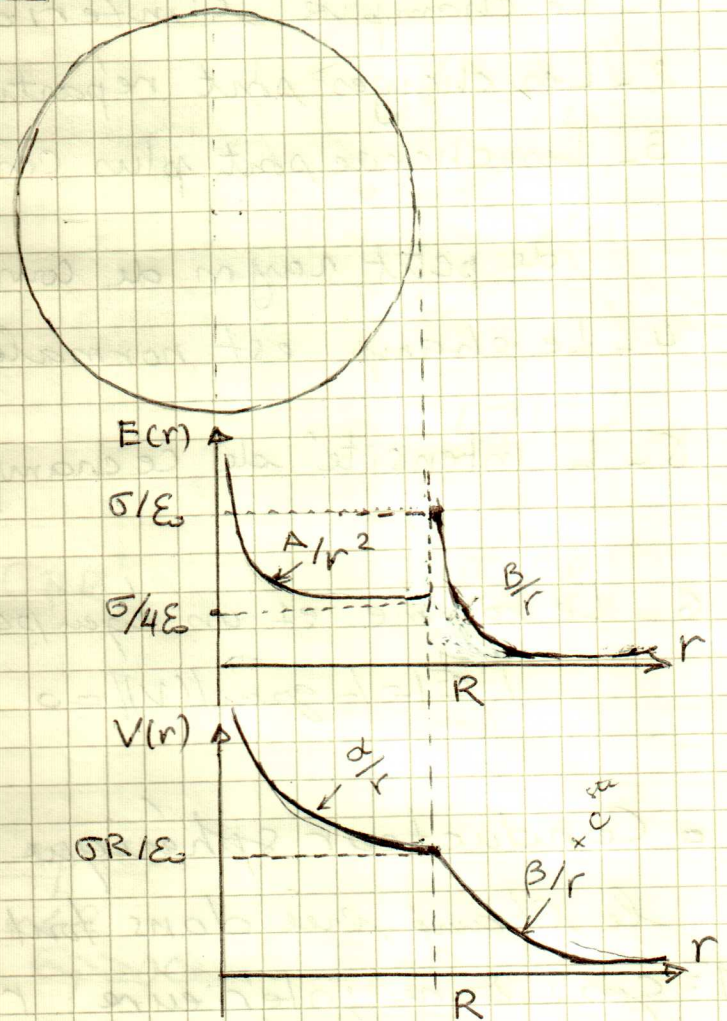
$$r = R \Rightarrow V_1(R) = \frac{\sigma R}{\epsilon_0}$$

• $r \geq R$

$$E_2(r) = \frac{\sigma R^2}{\epsilon_0} \frac{1}{r^2} = \frac{B}{r^2}$$

$$B = \frac{\sigma R^2}{\epsilon_0} \text{ Constante}$$

$$V_2(r) = \frac{\sigma R^2}{\epsilon_0 r} \quad V_2(R) = \frac{\sigma R}{\epsilon_0}$$



4°/ Si la sphère est un conducteur privée de la charge du centre, Que devient son potentiel et Quelle est sa capacité

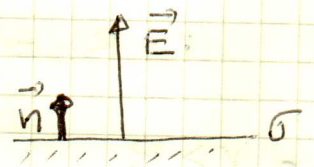
Rappelle, Un conducteur est un matériau où les charges (électrons) sont susceptible de se déplacer librement quelque soit le champ appliqué même si une infime quantité

- Un Conducteur en équilibre électrostatique est un conducteur où les charges sont au repos (pas de mouvement), ce qui lui procure certaines propriétés:

- 1- Le champ à l'intérieur du conducteur est nul ($E=0$)
- 2- Les charges sont réparties en surface.
- 3- Les charges sont plus concentrées sur les surfaces de petit rayon de courbure
- 4- Le champ est normal à la surface du conducteur
- 5- L'intensité de ce champ est $E = \sigma / \epsilon_0$

$$\vec{E} = \frac{\sigma}{\epsilon_0} \vec{n}$$
- 6- Le volume est un équipotentiel.

$$|\vec{E}| = -\text{grad}(V) = 0 \Rightarrow V = \text{const}$$



• Conducteur sphérique de charge superficielle $\frac{3}{4}\sigma$, le champ crée dans tout l'espace.

1^{er} cas: Zone intérieure: $r < R$
 Comme précédemment:

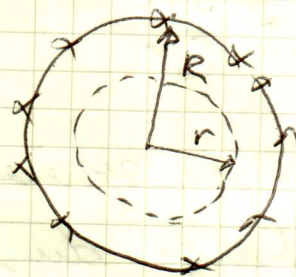
la surface de Gauss est une sphère

la charge est invariante

$$\oint \vec{E}_1 \cdot d\vec{S} = \oint E_1 dS = E_1 \oint dS$$

$$= E_1 (S) = \frac{Q_{in}}{\epsilon_0} \quad \text{or il n'y a pas de charge à l'intérieur} \Rightarrow Q_{in} = 0$$

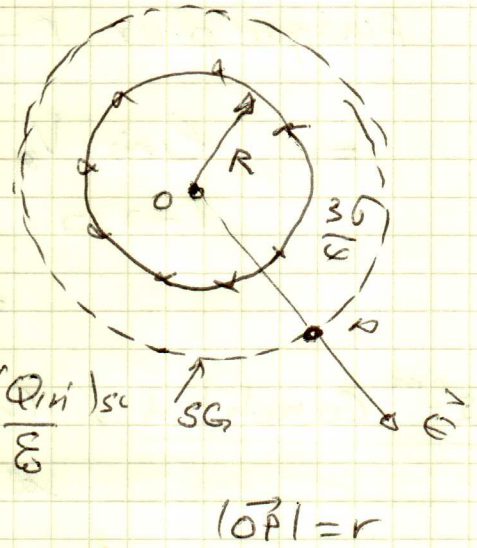
$$\Rightarrow \boxed{\vec{E}_1 = 0}$$



Où bien on utilise la propriété des conducteurs : qu'à l'intérieur du conducteur le champ est nul $[E=0]$

2^{em} Cas : Zone extérieure $r \geq 0$

- Charge distribuée uniformément
- = symétrie sphérique
- charge invariante : champ uniforme sur la surface de Gauss



$$\oiint_{SG} \vec{E}_2 \cdot d\vec{S} = \oiint \vec{E}_2 \cdot d\vec{S} = E_2 \oiint dS = E_2(S) = \frac{(Q_{in})_{sc}}{\epsilon_0}$$

$$Q_{in} = 3\sigma\pi R^2, \quad |\vec{OP}| = r$$

$$\Rightarrow E_2(4\pi r^2) = \frac{3\sigma\pi R^2}{\epsilon_0} \Rightarrow E_2 = \frac{3}{4} \frac{\sigma}{\epsilon_0} \left(\frac{R}{r}\right)^2$$

$$\boxed{\vec{E} = \frac{3}{4} \frac{\sigma}{\epsilon_0} \left(\frac{R}{r}\right)^2 \vec{u}_r}$$

le potentiel dans tout l'espace

1^{er} Cas : Zone intérieure, $r < R$ $\vec{E} = 0$ $\vec{E}_1 = 0$

$$\Rightarrow V = -\int \vec{E}_1 \cdot d\vec{S} = \text{Constante} \Rightarrow \boxed{V_1 = C_1}$$

2^{em} Cas : Zone extérieure, $r > R$ $\vec{E}_2 = \frac{3}{4} \frac{\sigma R^2}{\epsilon_0 r^2} \vec{u}_r$

$$V_2 = -\int \vec{E}_2 \cdot d\vec{r} + C_2 = -\int \frac{3}{4} \frac{\sigma R^2}{\epsilon_0} \frac{\vec{u}_r \cdot d\vec{r}}{r^2} + C_2$$

$$\boxed{V(r) = \frac{3}{4} \frac{\sigma R^2}{\epsilon_0 r} + C_2}$$

Comme dans les questions précédentes, C_1 et C_2 se déterminent des conditions aux limites

(14)

1^{ère} Condition : le point de référence pour lequel le potentiel est nul est l'infini

$$\lim_{r \rightarrow \infty} V(r) = 0$$

Puisque pour $r \rightarrow \infty$, on est dans le 2^{ème} cas $r \geq R$

$$\Rightarrow \lim_{r \rightarrow \infty} V_1(r) = \lim_{r \rightarrow \infty} V_2(r) = \lim_{r \rightarrow \infty} \left(\frac{3}{4} \frac{\sigma R^2}{\epsilon_0 r} + C_2 \right) = 0$$

$$\Rightarrow \boxed{C_2 = 0}$$

2^{ème} Condition : Condition de continuité du potentiel à la surface qui sépare les deux zones -

$$\lim_{r \rightarrow R} V_1(r) = \lim_{R \rightarrow \infty} V_2(r) \Rightarrow \boxed{C_1 = \frac{3}{4} \frac{\sigma R}{\epsilon_0}}$$

$$\Rightarrow V(r) = \begin{cases} V_1(r) = \frac{3}{4} \frac{\sigma R}{\epsilon_0} & r < R \\ V_2(r) = \frac{3}{4} \frac{\sigma R^2}{\epsilon_0 r} & r \geq R \end{cases}$$

* La capacité du conducteur :

On définit une caractéristique du conducteur qui relie le potentiel à la charge qui le crée par.

$$Q = CV \Rightarrow C = \frac{Q}{V}$$

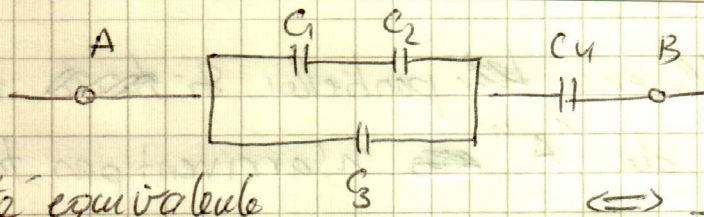
Pour le conducteur sphérique, à sa surface : $V(R) = \frac{3}{4} \frac{\sigma R^2}{\epsilon_0 R}$

et la charge à la surface est : $Q = 3\sigma\pi R^2 = \frac{3}{4} \frac{\sigma R}{\epsilon_0}$

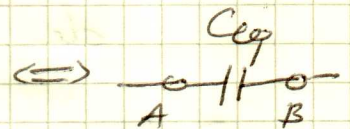
$$\Rightarrow C = \frac{Q}{V} = \frac{3\sigma\pi R^2}{\frac{3}{4} \frac{\sigma R^2}{\epsilon_0 R}} = \boxed{C = 4\pi\epsilon_0 R}$$

Ex 103

15

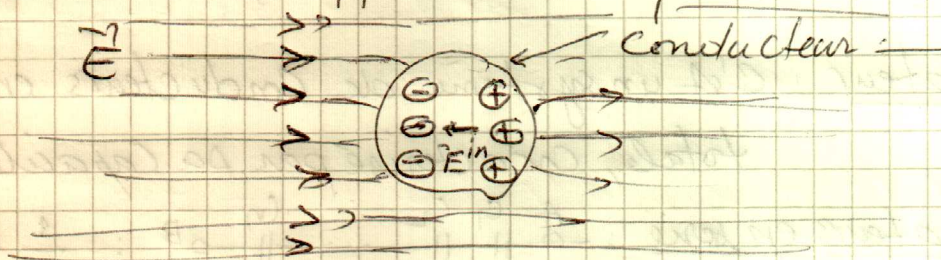


Calculer la Capacité équivalente

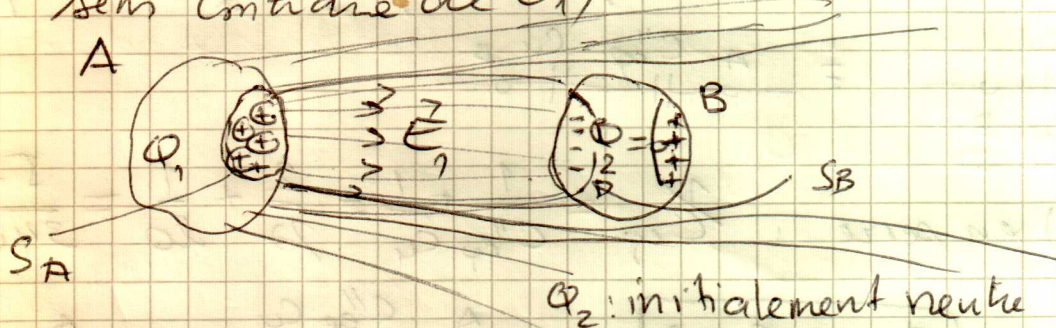


Rappelle : Conducteur en influence,

- une charge q soumise à l'action de champ $\vec{E}$ et subit une force $\vec{F} = q\vec{E}$
- $\Rightarrow$ les charges à l'intérieur du conducteur vont dans le sens du champ si elles sont positives et dans le sens opposé au champ si elles sont négatives.

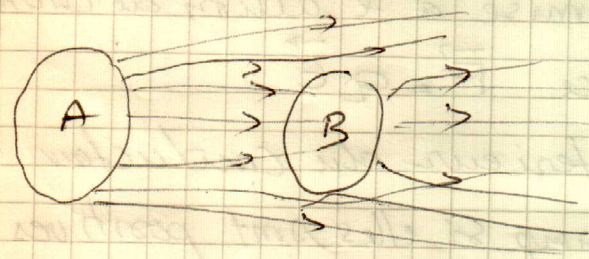


- Si on prend un Conducteur "A" de charge Q_1 , il crée un champ $\vec{E}_1$ dans tout l'espace
- Si on met un Conducteur "B" neutre ($Q_2 = 0$), dans le champ $\vec{E}_1$ du Conducteur A il y a séparation de charge (les charges $+$ vont dans le sens de $\vec{E}_1$ à l'opposé des charges $-$ qui vont dans le sens contraire de $\vec{E}_1$)

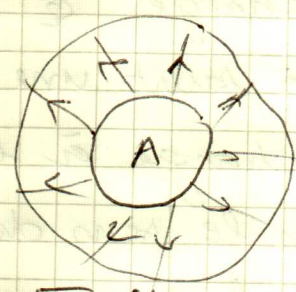


une zone "SA" du conducteur "A" va créer un champ qui traverse la surface "SB" qui porte une charge égale et opposée
c.à.d $Q_B = -Q_A$: (SA, SB) : éléments correspondants

- Influence ~~totale~~ partielle: Si ~~les~~ les lignes de champ issuent de "A" ~~ne~~ n'arrivent pas toutes sur B
- Influence totale: Si ~~toutes~~ les lignes de champ issuent de "A" arrivent toutes sur B



Influence partielle



Influence totale

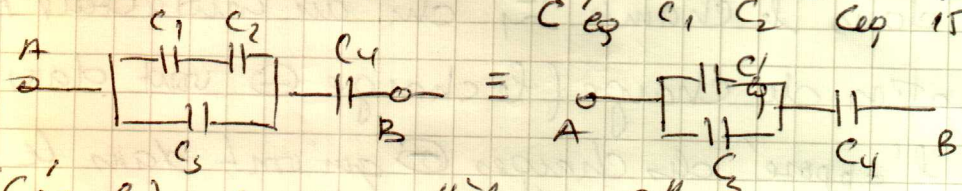
- Condensateur: c'est un système de conducteurs en influence totale, caractérisé par sa capacité "C"

• Condensateurs en série: $\frac{1}{C_{eq}} = \sum_{i=1}^n \frac{1}{C_i}$

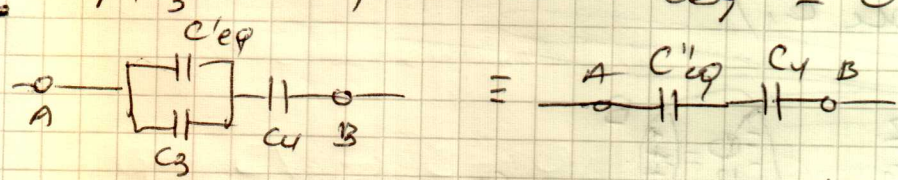
• Condensateurs en parallèle: $C_{eq} = \sum_{i=1}^n C_i$

Pour notre système

- (C_1, C_2) sont en série: $\frac{1}{C'_{eq}} = \frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2} \Rightarrow \frac{1}{C'_{eq}} = \frac{1}{15} + \frac{1}{3} \Rightarrow C'_{eq} = \frac{5}{2} \mu F$



- (C'_{eq}, C_3) en parallèle: $C''_{eq} = C'_{eq} + C_3 = \frac{5}{2} + 6 \Rightarrow C''_{eq} = \frac{17}{2} \mu F$



- (C''_{eq}, C_4) en série: $\frac{1}{C_{eq}} = \frac{1}{C''_{eq}} + \frac{1}{C_4} = \frac{2}{17} + \frac{1}{20} = \frac{57}{340}$

