2^e année LMD (Auto+ELT) Module : Théorie du Signal

TD N°6-2

Exercice 1

Soit le système numérique h(k) suivant :

$$h(k) = e^{-b.k.T}.u(k)$$
 avec $b > 0$; T : période d'échantillonnage.

- ✓ L'entré de se système donné par : r(k) = u(k) u(k-3).
- ✓ Trouvé la sortie s(k) du système h(k).

Exercice 2

✓ Déterminer les transformées en Z des séquences suivantes :

a)
$$x(k) = k^2 \cdot u(k)$$
, **b**) $x(k) = e^{-k\alpha T_e} \cdot u(k)$, **c**) $x(k) = k \cdot a^k \cdot u(k)$, **d**) = $\sin(kT \cdot w) \cdot u(k)$

Exercice 3

✓ Déterminer les transformées en Z inverse des fonctions suivantes :

a)
$$X(Z) = \frac{1}{(1 - Z^{-1})(1 - 0.5Z^{-1})}$$
; $|Z| > 1$, b) $X(Z) = \frac{Z + 1}{(Z - 2)Z^2}$; $|Z| > 2$, c) $X(Z) = \frac{1}{1 + \frac{1}{2}Z^{-1}}$; $|Z| < \frac{1}{2}$

Exercice 4

Soit le système discret :

$$x(k) - a.x(k-1) = u(k)$$

- ✓ Déterminer sa fonction de transfert.
- ✓ Déterminer le TZ⁻¹.
- ✓ Calculer la valeur initiale et finale avec 2 méthodes.

Exercice 5

Soit le signal $x(t) = t \cdot e^{-\alpha t} \cdot u(t)$

✓ Calculé la TZ de cette fonction.

Exercice 6

On considère un signal s(k) dont la transformée en z est donnée par la fraction rationnelle :

$$S_1(Z) = \frac{0.1.Z^2 + 0.1.Z}{Z^3 - 2.6.Z^2 + 2.2.Z - 0.6}; \quad S_2(Z) = \frac{1}{1 - aZ^{-1}}$$

- \checkmark Ecrire $S_1(Z)$ sous forme polynomiale, $S_1(Z) = X_0 + X_1 \cdot Z^{-1} + X_2 \cdot Z^{-2} + \dots etc$.
- ✓ Trouver $s_2(k)$ par 2 méthodes.

Exercice 7

✓ Montrez les résultats suivants qui correspondent aux transformées en z des « signaux sinusoïdaux amortis ».

$$TZ[e^{-\alpha nT}\sin(\omega kT)] = \frac{e^{-\alpha T}\sin(\omega T).Z}{Z^2 - 2e^{-\alpha T}\cos(\omega T).Z + e^{-2\alpha T}}; TZ[e^{-\alpha nT}\cos(\omega kT)] = \frac{Z^2 - 2e^{-\alpha T}\cos(\omega T).Z}{Z^2 - 2e^{-\alpha T}\cos(\omega T).Z + e^{-2\alpha T}}$$