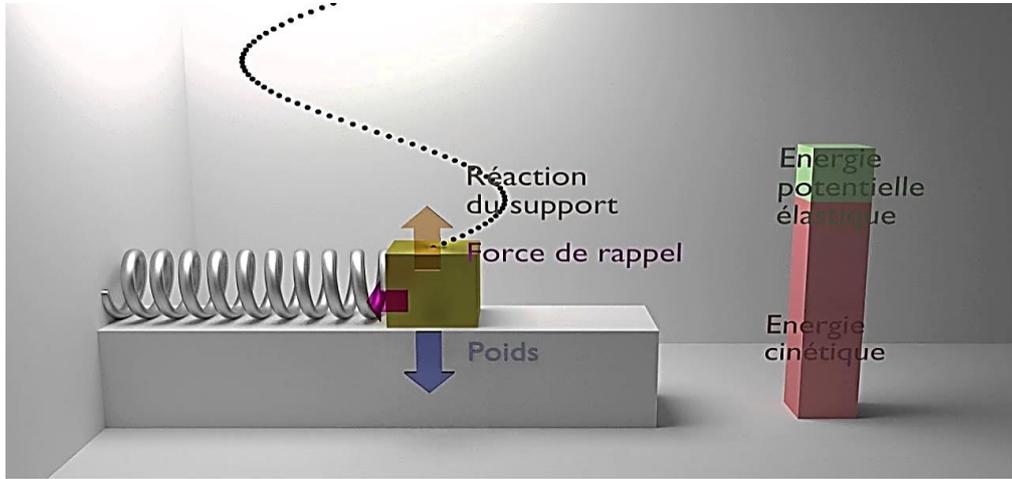


TP 04 Oscillateur Harmonique Horizontale



Déroulement de l'expérience : / / 2022

Volume horaire : 1^h 00.

Compte rendu fait par :

	Nom & Prénom		Groupe
	01		
	02		
	03		
	04		
	05		
	06		
	07		
	08		
	09		
10			

1. Etude dynamique et cinématique du pendule élastique horizontal

a) Données

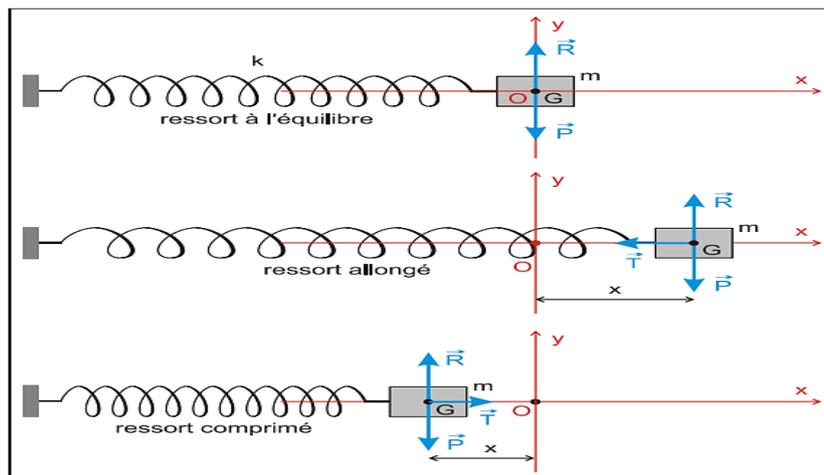
Un pendule élastique horizontal est constitué d'un ressort de raideur k et d'un solide de masse m . On néglige tout frottement. Tirons le chariot, à partir de sa position d'équilibre, d'une distance d **vers la droite**. Lâchons le corps sans vitesse initiale.

b) Système. Référentiel. Repère

- * Le système étudié est le corps de masse m .
- * Le référentiel est celui de la Terre (= celui où le pendule est au repos).
- * L'origine O du repère est le centre d'inertie G du solide lorsque le ressort n'est pas déformé.
- * L'axe Ox est parallèle au ressort et orienté dans le sens de l'étirement du ressort. L'axe Oy est vertical. (On n'a pas besoin du 3^{ème} axe Oz car il n'y a pas de force ni de mouvement selon cet axe.)

- Conditions initiales

Le corps est lâché à l'instant initial. $t = 0 \Rightarrow x = d > 0 \quad v_{0x} = 0$



L'équation $\frac{d^2x}{dt^2} = -\frac{k}{m}x$ peut s'écrire $\frac{d^2x}{dt^2} = -\omega_0^2x$, avec $\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}} > 0$.

La solution générale de ce type d'équation est alors une fonction sinusoïdale de la forme :

$$x(t) = X_m \cos(\omega_0 t + \varphi)$$

$\omega_0 t + \varphi$ est appelé **phase** et φ **phase initiale de l'oscillateur**.

L'équation horaire du mouvement $x(t)$ est une fonction sinusoïdale du temps : le pendule élastique horizontal est un oscillateur harmonique.

2. Etude énergétique d'un pendule élastique horizontal

a) Énergie mécanique de l'oscillateur

* Énergie cinétique du solide : $E_c = \frac{1}{2}mv_x^2 = \frac{mX_m^2\omega_0^2}{2}\sin^2(\omega_0t + \varphi)$

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}} \Rightarrow E_c = \frac{mX_m^2k}{2m}\sin^2(\omega_0t + \varphi)$$

Finalement : $E_c = \frac{X_m^2k}{2}\sin^2(\omega_0t + \varphi)$

* Énergie potentielle élastique du ressort :

$$E_{p \text{ élastique}} = \frac{1}{2}kx^2 = \frac{kX_m^2}{2}\cos^2(\omega_0t + \varphi)$$

* Énergie mécanique de l'oscillateur :

$$\begin{aligned} E &= E_c + E_{p \text{ élastique}} \\ &= \frac{kX_m^2}{2}\sin^2(\omega_0t + \varphi) + \frac{kX_m^2}{2}\cos^2(\omega_0t + \varphi) \\ &= \frac{kX_m^2}{2}(\sin^2(\omega_0t + \varphi) + \cos^2(\omega_0t + \varphi)) \end{aligned}$$

$$E = \frac{1}{2}kX_m^2$$

Conclusion : L'énergie mécanique d'un oscillateur harmonique est conservée.

b) Établissement de l'équation différentielle à partir de la conservation de l'énergie mécanique

* En classe de 2^e, nous avons montré que l'énergie mécanique d'un oscillateur harmonique est conservée :

$$E = \frac{1}{2}kx^2 + \frac{1}{2}mv_x^2 = \text{constant}$$

Travail demandé :

1- Donner l'équation différentielle du système ?

.....
.....
.....
.....
.....
.....

2- Montrer que : $x(t) = X_m \text{Sin} (\omega_0 t + \varphi)$ est une solution de l'équation différentielle.

.....
.....
.....
.....
.....
.....
.....
.....

3- Donner les expressions de :

$T_0 =$

$F_0 =$

$\omega_0 =$

4- Montrer à partir de l'équation différentielle que l'énergie mécanique est conservée.

.....
.....
.....
.....
.....
.....
.....
.....
.....
.....
.....
.....
.....
.....
.....

5- Compléter à partir du graphe le tableau ci-dessous.

	Masse m	Constante de raideur k du ressort	Période mesurée T	Energie Potentielle E_p	Energie Cinétique E_c	Energie mécanique E_m
1 ^{er} cas	500 g	0.5 N/m
2 ^{ème} cas	750 g	1 N/m
3 ^{ème} cas	1 kg	1.2 N/m
4 ^{ème} cas	1.2 kg	1.5 N/m