

## Chapitre II

### ÉCOULEMENT NON UNIFORME ET PERMANENT

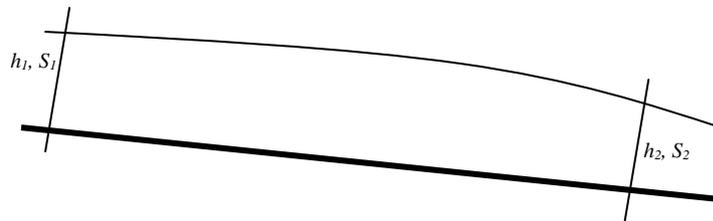
#### II.1 Introduction

La présence des singularités (seuil, élargissement, discontinuité,...) provoque une modification de la surface libre ; le régime est dit alors non uniforme

On distingue deux types d'écoulement non uniforme :

#### *Écoulement graduellement varié*

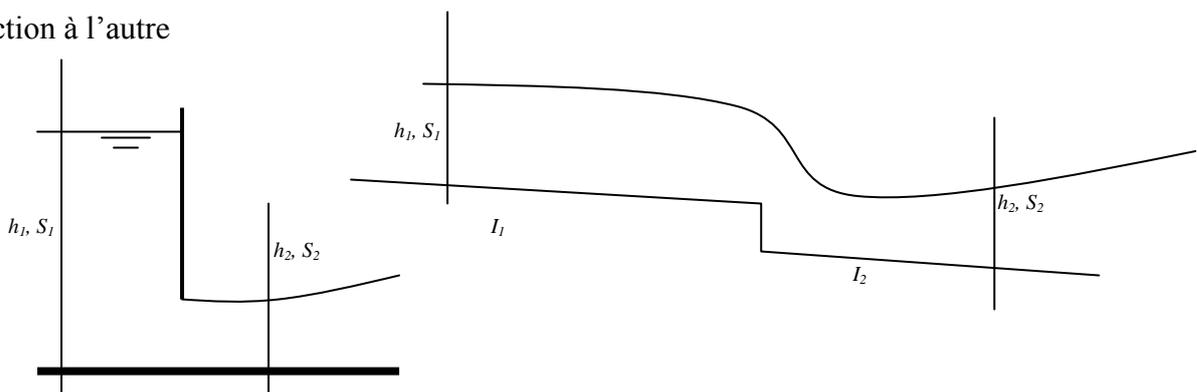
Dans ce type d'écoulement, les caractéristiques de l'écoulement changent très progressivement d'une section à l'autre



Les écoulements graduellement variés se produisent en général sur des distances importantes et conduisent à différentes formes de la surface libre appelée courbe de remous

#### *Écoulement brusquement varié*

Dans ce type d'écoulement, les caractéristiques de l'écoulement changent brusquement d'une section à l'autre



Les écoulements rapidement variés occupent des zones relativement courtes (ressaut, chute, contraction..)

## II.2 Charge spécifique

La charge ou énergie totale  $E$  dans une section par rapport au plan de référence est la somme de trois termes : la hauteur géométrique, la hauteur piézométrique et la hauteur cinétique.

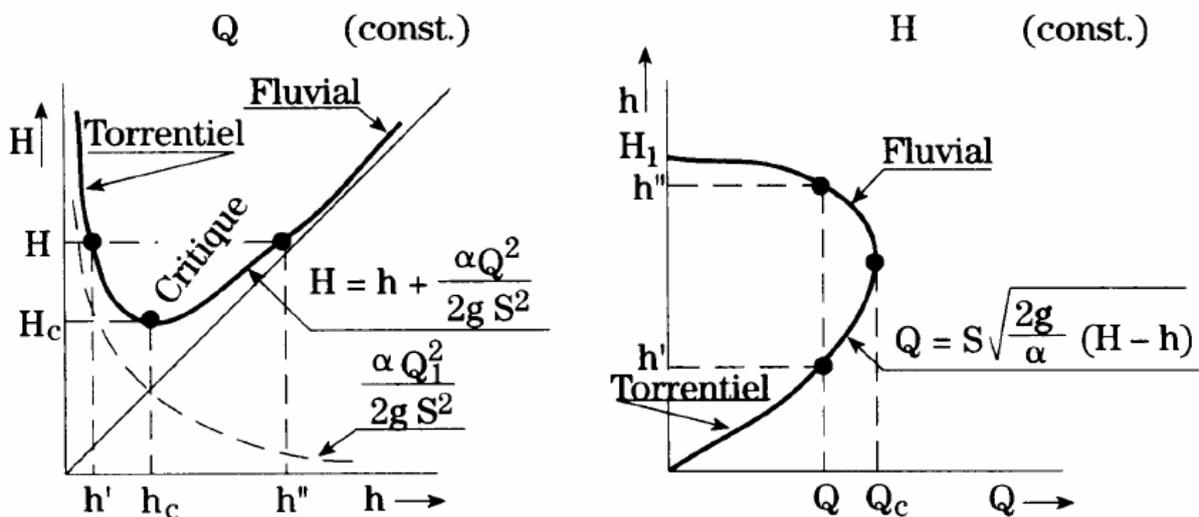
$$E = z + h \cos \theta + \alpha \frac{V^2}{2g}$$

Par rapport au fond cette énergie est appelé charge ou énergie spécifique  $H$ , elle se définit comme suit

$$H = h \cos \theta + \alpha \frac{V^2}{2g}$$

La charge totale  $E$  décroît toujours dans la direction de l'écoulement, par contre l'énergie spécifique  $H$  peut rester constante (dans le cas du régime uniforme), ou bien peut être croissante ou décroissante suivant les caractéristiques de l'écoulement.

L'équation de la charge spécifique  $H$  définit, pour une section donnée, un rapport entre  $H$ ,  $h$  et  $Q$  valable pour n'importe quel type d'écoulement. A débit constant,  $H(h)$  ou à charge constante,  $h(Q)$  sont données par :



**Pour un débit  $Q$  donné :**

La fonction  $H=f(h)$  présente un minimum correspond à

$$\frac{\partial H}{\partial h} = \frac{\partial (h + U^2/2g)}{\partial h} = 0$$

Ce qui donne

$$\frac{Q^2 B}{g S^3} = 1$$

Équivalent pour une section rectangulaire à

$$H_c = h_c + \frac{Q^2}{S_c^2 2g} = h_c + \frac{q^2}{h_c^2 2g} = \frac{3}{2} h_c$$

Ces deux relations correspondent au régime critique

Pour  $H < H_c$  l'écoulement est impossible ;

Pour  $H = H_c$   $h = h_c$  ;  $h_c$  est appelé profondeur critique ;

Pour  $H > H_c$  il y a toujours deux solutions  $h_1$  et  $h_2$  : c'est-à-dire qu'un écoulement permanent peut se produire dans un canal de deux manières différentes tout en ayant la même énergie spécifique :

Écoulement à faible profondeur et une forte vitesse  $h' < h_c$  (régime torrentiel)

Écoulement à grande profondeur et une faible vitesse  $h'' > h_c$  (régime fluvial)

Les deux mêmes régimes sont identifiés en étudiant la variation de débit  $Q$  en fonction de  $h$  pour une énergie spécifique donnée

En fait, il existe une relation entre  $H_{\min}$ ,  $Q_{\max}$  et  $h_c$  ; c'est bien la condition de criticité

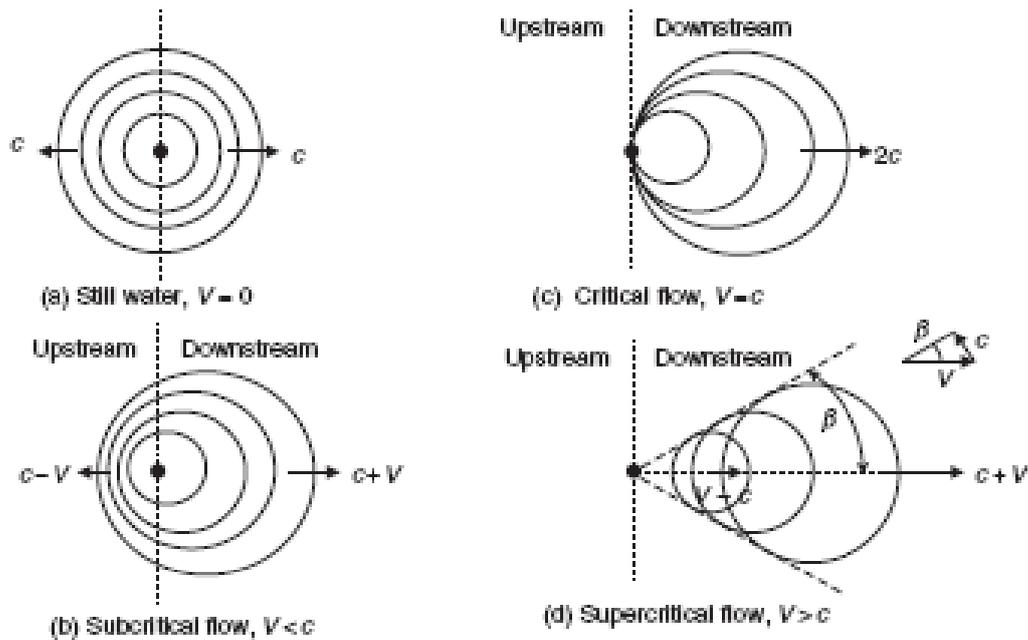
$$\frac{Q^2 B}{g S^3} = 1 = F^2 \Rightarrow F = \frac{U}{\sqrt{gh}}$$

L'étude de la fonction  $F$  mis en évidence deux régimes d'écoulements à surface libre :

$F > 1$  régime torrentiel

$F < 1$  régime fluvial

$F = 1$  régime critique



$\sqrt{gh}$  représente la célérité de propagation des perturbations ou ondes de surface

### II.3 La hauteur normale d'eau

La hauteur normale est, pour écoulement quelconque de débit  $Q$  donné, la hauteur d'eau  $h_N$  que l'on observerait si le régime était uniforme, c'est-à-dire sans influence ni de l'amont, ni de l'aval, comme si l'écoulement s'effectuait dans un canal uniforme de section identique à celle où la hauteur normale est calculée. Comme  $Q = VS$ , on a directement que  $h_N$  est telle que

$$Q = k_s S R_h^{1/6} J_u^{1/2}$$

### II.4 La profondeur critique

C'est la profondeur d'eau qui correspond au régime critique

$$\frac{Q^2 e}{g S^3} = 1 \Rightarrow \frac{Q}{\sqrt{g}} = S_c \sqrt{\frac{S_c}{e_c}}$$

#### Application

##### La section rectangulaire

$$h_c = \sqrt[3]{\frac{q^2}{g}}, \quad H_c = h_c + \frac{q^2}{2gh_c^2} = \frac{3}{2}h_c$$

$$H_c = h_c + \frac{Q^2}{S_c^2 2g} = h_c + \frac{q^2}{h_c^2 2g} = \frac{3}{2} h_c$$

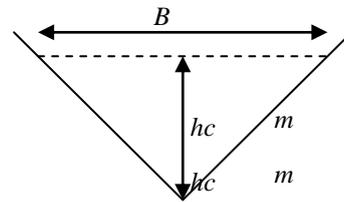
### Section triangulaire

$$S = m h_c^2$$

$$B = 2m h_c$$

$$h_c = \sqrt[5]{\frac{2Q}{m^2 g}}$$

$$H_c = 5/4 h_c$$



### II.5 Pente critique

La pente critique d'un canal uniforme pour un débit donné est la pente qui devrait prendre ce canal pour que la profondeur normale du courant considéré soit égale à la profondeur critique c'est-à-dire que le régime est à la fois uniforme et critique

Le régime est uniforme  $Q = C \sqrt{R_h I_c} S$

Le régime est critique  $\frac{Q^2 B}{g S^3} = 1$

D'où  $I_c = \frac{g S}{C^2 R_h B}$

$I_c$  est la pente critique (ou pente limite)

Si  $I = I_c \rightarrow h_n = h_c$

Si  $I > I_c \rightarrow h_n < h_c$

*Le canal est dit à forte pente, et l'écoulement uniforme correspond à la profondeur normale sera en régime torrentiel ;*

Si  $I < I_c \rightarrow h_n > h_c$

*Le canal est dit à faible pente, et l'écoulement uniforme correspond à la profondeur normale sera en régime fluvial*

## II.6 Equation de la surface libre (courbes de remous)

Pour un canal de longueur important, le problème qui se pose dans les écoulements non uniformes est de tracer la ligne d'eau pour un débit et une section transversale donnés ; c'est-à-dire déterminer pour chaque  $x$  la profondeur d'eau  $h(x)$  :

$$\frac{U^2}{2g} + h + z = H \quad \text{avec} \quad Q = US$$

Si on dérive la charge par rapport à  $x$  :

$$\frac{d}{dx} \left( \frac{(Q/S)}{2g} \right) + \frac{dh}{dx} + \frac{dz}{dx} = \frac{dH}{dx} \Leftrightarrow \frac{d}{dx} \left( \frac{(Q/S)}{2g} \right) + \frac{dh}{dx} - I = -J$$

$$\frac{d}{dx} \left( \frac{(Q/S)}{2g} \right) = \frac{Q^2}{2g} \frac{d}{dx} \left( \frac{1}{S^2} \right) = \frac{Q^2}{2g} \frac{-2}{S^3} \frac{dS}{dx} = \frac{-Q^2}{gS^3} \frac{dS}{dx} \frac{dh}{dx} = \frac{-Q^2}{gS^3} e \frac{dh}{dx}$$

$$\frac{d}{dx} \left( 1 - \frac{Q^2 e}{gS^3} \right) \frac{dh}{dx} = I - J \Leftrightarrow \frac{dh}{dx} = I \frac{(1 - J/I)}{\left( 1 - \frac{Q^2 e}{gS^3} \right)}$$

La dernière équation est donc l'équation différentielle de la ligne d'eau en mouvement graduellement varié en régime permanent dans un canal prismatique. Elle définit la pente de la surface libre par rapport au fond

De l'équation différentielle nous remarquons :

$$dh/dx = 0 \text{ si } I=J \text{ alors } h_n = h_c$$

$$dh/dx > 0 \text{ la profondeur est en croissance}$$

$$dh/dx < 0 \text{ la profondeur est en décroissance}$$

Si le dénominateur s'annule c'est-à-dire  $Q^2 e / gS^3 = 1$  ( $F^2 = 1$ ) l'écoulement est critique

Nous définissons également les conventions et les symboles utilisés dans la classification des formes de la ligne d'eau :

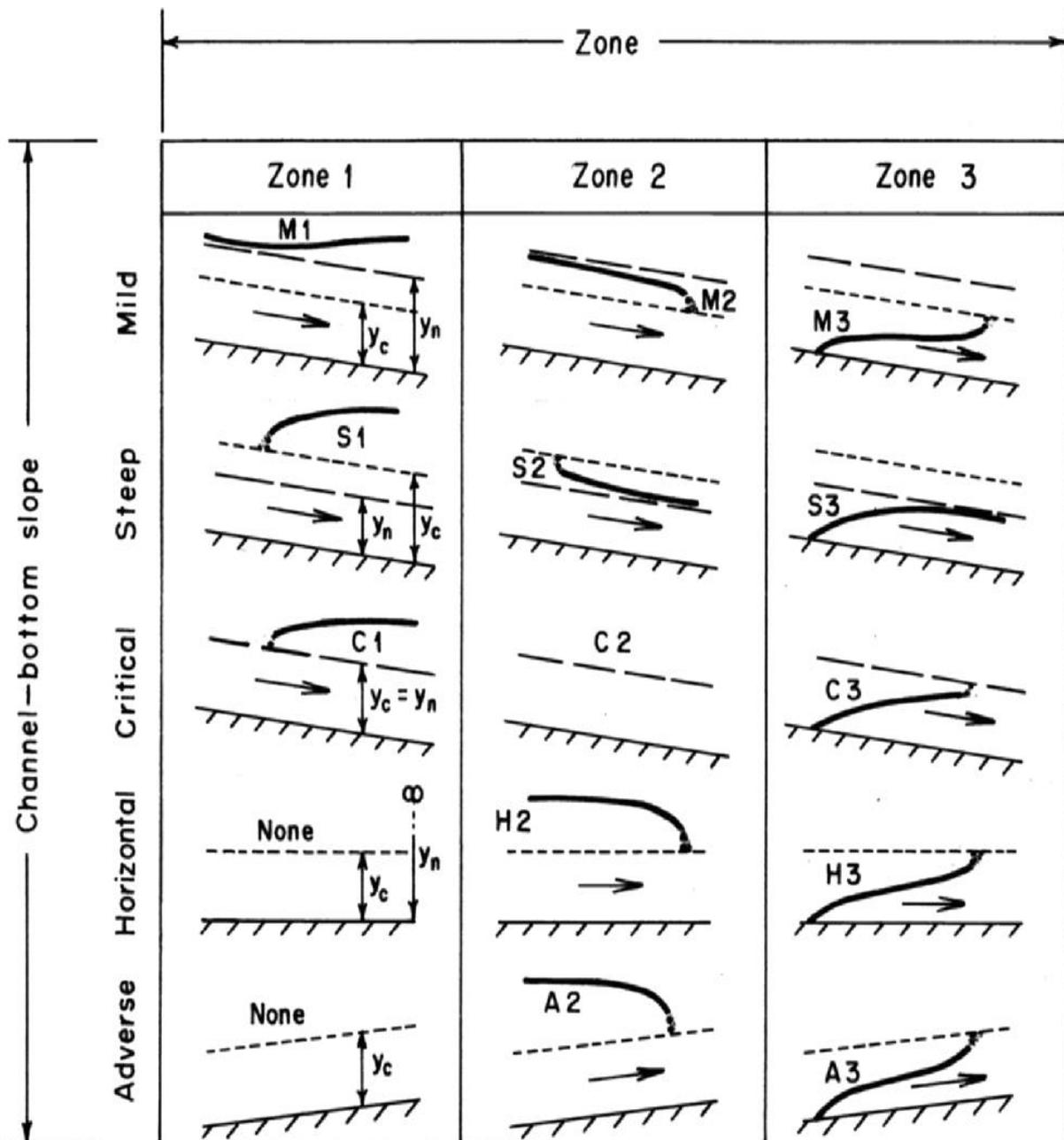
$$I > 0 \begin{cases} \rightarrow I < I_c \text{ le cours d'eau est un fleuve la ligne d'eau prend la forme } \mathbf{M} \text{ (Mild slope)} \\ \rightarrow I > I_c \text{ le cours d'eau est un torrent la ligne d'eau prend la forme } \mathbf{S} \text{ (steep slope)} \\ \rightarrow I = I_c \text{ le cours d'eau a la pente critique la ligne d'eau prend la forme } \mathbf{C} \end{cases}$$

$$I = 0 \quad \text{le cours d'eau est horizontal, la ligne d'eau prend la forme } \mathbf{H}$$

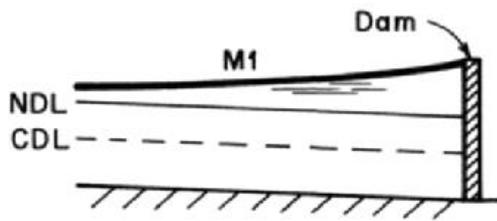
$$I < 0 \quad \text{le canal est ascendant, la ligne d'eau prend la forme } \mathbf{A}$$

- La ligne d'eau est tangente asymptotiquement à la ligne de la profondeur d'eau ( $h = h_n$ )
- La ligne d'eau est orthogonale à la ligne de la profondeur critique ( $h = h_c$ )
- Si la la profondeur d'eau  $h$  tend vers l'infini la ligne d'eau tend asymptotiquement vers une ligne horizontale

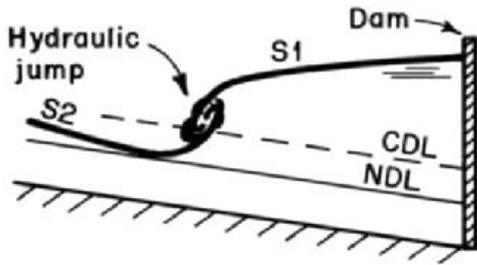
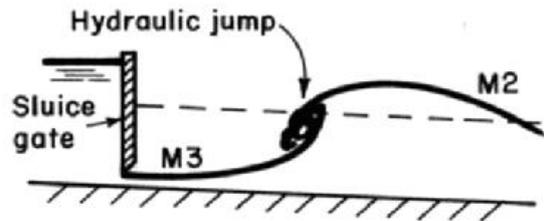
La classification des formes de la ligne d'eau



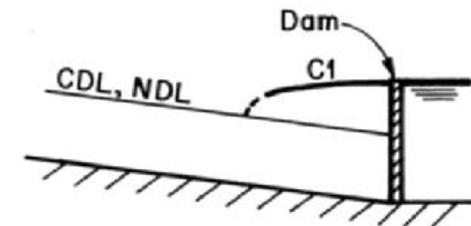
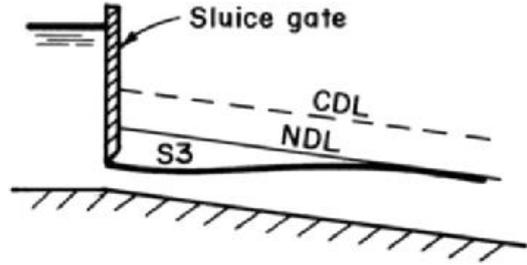
Exemples pratiques des formes de la ligne d'eau



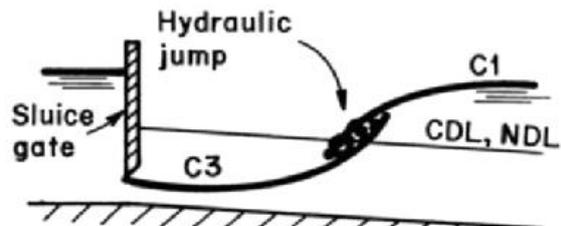
(a) Mild slope



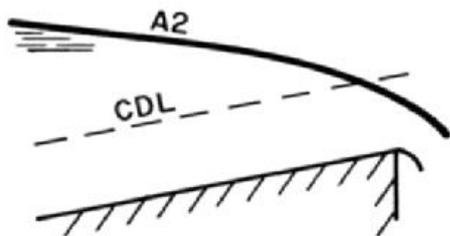
(b) Steep slope



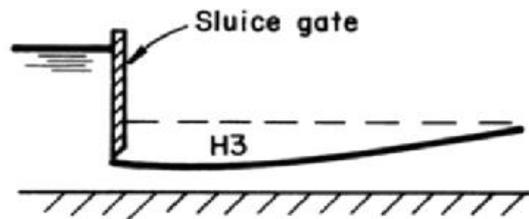
(c) Critical slope



(d) Horizontal



(e) Adverse slope



## II.7 Calcul de la ligne d'eau (courbe de remous)

### II.7.1 Méthode par approximations successives (Direct Step Methode)

L'équation de la surface libre dans sa forme primitive entre deux points 1 et 2 très proches s'écrit

$$\frac{V_1^2}{2g} + I_x \Delta L + h_1 = \frac{V_2^2}{2g} + J \Delta L + h_2 \quad (*)$$

$$\Delta L = \frac{\left( \frac{V_1^2 - V_2^2}{2g} \right) + h_1 - h_2}{J - I_x}$$

$$J = \frac{\Delta H}{\Delta x} = \frac{n^2 Q^2}{S^2 R_h^{4/3}}$$

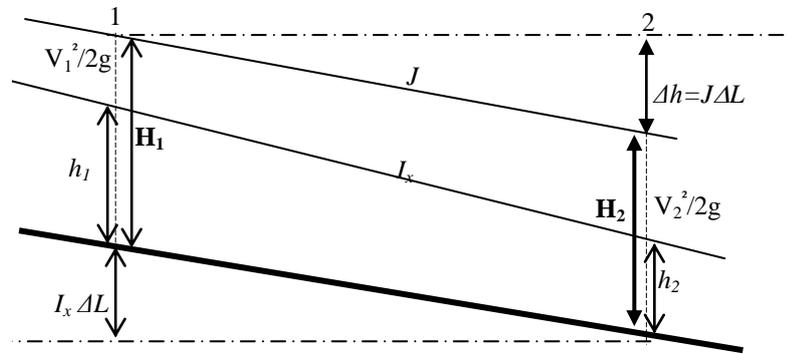
- i) Si  $h_1$  et  $h_2$  sont connus le calcul  $\Delta L$  se fait directement par (\*);
- ii) Si on connaît  $h_1$  et on cherche  $h_2$  (ou l'inverse)

\* on donne une valeur initiale  $h_2$

\* on calcule  $J_{\text{moy}}$  avec les valeurs  $S_{\text{moy}} = (S_1 + S_2)/2$ ;  $p_{\text{moy}}$  et  $R_{h_{\text{moy}}}$ .

\* on calcule  $\Delta L_{\text{calculé}}$

\* on compare  $\Delta L_{\text{calculé}}$  au  $\Delta L_{\text{donnée}}$ ; puis on corrige  $h_2$  et on refait le calcul jusqu'à la vérification  $(\Delta L_{\text{calculé}} - \Delta L_{\text{donnée}}) < \text{précision}$



#### Exemple 1

Un large canal trapézoïdale de largeur  $b = 18$  ft avec un coefficient  $m = 2$ , de pente  $I_x = 0.001$  et un coefficient de Manning  $n = 0.02$ ; véhiculant un débit  $Q = 800$  cfs. Le canal se termine par une chute libre

Calculer le profil de la surface libre

#### Exemple 2

Soit un écoulement dans un canal rectangulaire ( $b = 3$  ft,  $n = 0.013$  et  $I = 0.02$ ) sous une vanne écluse. La profondeur d'eau sous la vanne est égale à 1.30 ft et le débit est 30 cfs

Déterminer le profil de la surface la vanne après cette la vanne

### II.7.2 Standard Step Method

Dans cette méthode, la profondeur d'eau est calculée dans une position donnée. Comme dans la précédente méthode, la profondeur d'eau est connue dans une position du canal étudié. De cette position, nous choisissons une distance  $\Delta x$  et nous calculons la profondeur d'eau à l'autre extrémité de cette distance.

En écoulement fluvial, la condition aval est souvent connue. Pour faciliter le calcul nous réarrangeant l'équation (\*) comme suit :

$$\frac{V_1^2}{2g} + h_1 - \frac{1}{2}(\Delta x)J_1 = \frac{V_2^2}{2g} + h_2 + \frac{1}{2}(\Delta x)J_2 - (\Delta x)I \quad (***)$$

Pour un débit donné, nous pouvons exprimer  $V_1$  et  $J_1$  en fonction de  $h_1$ . Cette dernière équation aura un seul inconnu  $h_1$ . Par conséquent, l'expression est implicite de  $h_1$  nous pouvons la résoudre par une méthode itérative. Dans l'absence de l'outil informatique pour faciliter les calculs nous suggérons de choisir la profondeur d'eau dans chaque itération comme suit

$$(h_1)_{i+1} = (h_1)_i + \Delta h_i$$

Et

$$\Delta h_i = \frac{(MD)_i - (MG)}{(1 - F_1^2 + 3(\Delta x)J_1 / 2R_1)_i}$$

$(h_1)_i$  est la profondeur d'eau à l'itération  $i$ ,  $(MD)_i$  le membre droit de l'équation (\*\*\*) dans calculée par  $(h_1)_i$   $F_1$  est le nombre de Froude correspondant à  $h_1$

Pour l'écoulement torrentiel, c'est la condition amont qui est souvent connue. Nous sommes donc appelé à résoudre l'équation (\*\*\*) itérativement pour trouver  $y_2$  d'où :

$$(h_2)_{i+1} = (h_2)_i + \Delta h_i$$

$$\Delta h_i = \frac{(MD)_i - (MG)}{(1 - F_2^2 + 3(\Delta x)J_2 / 2R_2)_i}$$