

Références Bibliographiques

- [1] R.C. Dorf and R.H. Bishop. «Modern control systems», 7ème édition, Pentice Hall, Englewood Cliffs, New Jersey, USA, 1995.
- [2] K. Ogata. « Modern control engineering », 5^{ème} Edition, Pentice Hall, Englewood Cliffs, New Jersey, USA, 2010.
- [3] D. Arzelier, « Représentation et analyse des systèmes linéaires », Notes de cours, LAAS-CNRS, France, 2003.
- [4] Gille J. CH., Decaulne P., et P. Pélegrin. « Théorie et calcul des asservissements linéaires ». Huitième Édition, Éditions Dunod, 1987.
- [5] F. de Carfort, C.Foulard, J.Calvet « Asservissements linéaires continus avec exercices et problèmes résolus », 3ème Édition, Dunod Université, Paris, 1976.
- [6] Yves Granjon, « Automatique : systèmes linéaires, non linéaires, à temps continu, à temps discret, représentation d'état, Dunod, Paris 2003.
- [7] Eric Magarotto, Cours de régulation, Université de Caen, Département Génie chimique et Procédés, version septembre 2004.
- [8] Mohammed-Karim FELLAH « Cours d'Asservissements Linéaires Continus » Université Djillali Liabès – Sidi Bel-Abbès, Département d'Électrotechnique, Septembre 2007.
- [9] Josef J. Distefano, Allen R. Stubberud et Ivan J. Williams, « Systèmes asservis : Cours et problèmes, Série Schaum, McGraw-Hill, 2ème édition, Paris, 1990.
- [10] Michel Villain, automatique 2, « Systèmes asservis linéaires », Éditions ellipses, Paris, 1996.