

# Chapitre 4

## Structures algébriques

### 4.1 Lois de composition internes et ses propriétés

#### 4.1.1 Lois de composition internes

**Définition 4.1** Soit  $E$  un ensemble. Une loi de composition interne  $*$  sur  $E$  est une application de  $E \times E$  vers  $E$

$$\begin{aligned} * : E \times E &\longrightarrow E \\ (x, y) &\longmapsto x * y \end{aligned}$$

#### Notations

1. Plutôt que loi de composition interne, on dit aussi opération de composition interne, ou plus simplement opération interne ;
2. On note souvent  $(E, *)$  pour désigner un ensemble  $E$  muni d'une opération interne  $*$ .

#### Exemple 4.1 .

1. Les lois  $\cup$  (union),  $\cap$  (intersection) et  $\Delta$  (différence symétrique) sur  $\mathcal{P}(E)$  ;
2. La loi  $\circ$  (la composition) sur  $\mathcal{F}(E)$  (l'ensemble des applications de  $E$  vers  $E$ ).
3. Les lois  $+$  et  $\times$  sur  $\mathbb{N}, \mathbb{Z}, \mathbb{Q}, \mathbb{R}$  et  $\mathbb{C}$ .
4. Soit  $*$  définie sur  $\mathbb{R}$  par  $x * y = \frac{1}{x+y}$ . Alors  $*$  n'est pas une opération interne, car  $(-1, 1)$  n'admet pas une image.

**Définition 4.2 (Partie stable pour une loi)** Soit  $E$  un ensemble muni par une loi de composition interne  $*$  et  $F$  une partie de  $E$ . On dit que  $F$  est stable pour la loi  $*$  si

$$\forall (x, y) \in F \times F : x * y \in F.$$

#### Exemple 4.2 .

1.  $\mathbb{R}^+$  et  $\mathbb{R}^-$  sont deux parties stables de  $\mathbb{R}$  pour la loi  $+$ .
2. Pour la loi  $\times$ ,  $\mathbb{R}^+$  est encore une partie stable, mais ce n'est pas le cas de  $\mathbb{R}^-$ .

## 4.1.2 Propriétés des lois de composition internes

**Définition 4.3 (Commutativité et associativité)** Soit  $E$  un ensemble muni par une loi de composition interne  $*$

On dit que  $*$  est commutative si  $\forall(x, y) \in E^2 : x * y = y * x$ .

On dit que  $*$  est associative si  $\forall(x, y, z) \in E^3 : (x * y) * z = x * (y * z)$ .

**Exemple 4.3 .**

1. Les lois  $+$  et  $\times$  sur  $\mathbb{N}, \mathbb{Z}, \mathbb{Q}, \mathbb{R}$  et  $\mathbb{C}$  sont commutative et associative ;
2. Aussi, les lois  $\cup, \cap$  et  $\Delta$  sur  $\mathcal{P}(E)$  sont commutative et associative ;
3. La loi  $\circ$  sur  $\mathcal{F}(E)$  est associative mais pas commutative, car  $f \circ g \neq g \circ f$  en général ;
4. Soit la loi  $*$  définie sur  $\mathbb{Q}$  par :  $x * y = \frac{x+y}{2}$ . Alors  $*$  est commutative, car  $x * y = \frac{x+y}{2} = \frac{y+x}{2} = y * x$  mais n'est pas associative, car  $(-1 * 0) * 1 = \frac{1}{4} \neq -1 * (0 * 1) = \frac{-1}{4}$ .

**Définition 4.4 (Element neutre)** Soit  $E$  un ensemble muni d'une loi de composition interne  $*$ . Soit  $e$  un élément de  $E$ . On dit que  $e$  est élément neutre pour la loi  $*$ , si

$$\forall x \in E : x * e = e * x = x.$$

**Remarque 4.1** Si la loi  $*$  est commutative, l'égalité  $x * e = e * x$  est automatiquement réalisée.

**Exemple 4.4 .**

1. Dans  $\mathbb{N}, \mathbb{Z}, \mathbb{Q}, \mathbb{R}$  et  $\mathbb{C}$ ,  $0$  est neutre pour la lois  $+$ , et  $1$  est neutre pour la loi  $\times$  ;
2. Dans  $\mathcal{P}(E)$ ,  $\emptyset$  est neutre pour la lois  $\cup$ , et  $E$  est neutre pour la loi  $\cap$  ;
3. Soit la loi  $*$  définie sur  $\mathbb{R}$  par :  $x * y = x + y - 1$ . Alors  $e = 1$  est un élément neutre, car  $x * e = x \Rightarrow x + e - 1 = x$ . Donc  $e = 1$ .

**Proposition 4.1 (Unicité de l'élément neutre)** L'élément neutre de  $E$  pour la loi  $*$  s'il existe, est unique.

**Preuve:** En effet, soit  $e'$  un autre élément neutre pour  $*$  alors  $e' = e' * e = e * e' = e$ . Donc, l'élément neutre est unique. ■

**Définition 4.5 (Element symétrique)** Soit  $E$  un ensemble muni d'une loi de composition interne  $*$  ait un élément neutre  $e$ . On dit que l'élément  $x$  de  $E$  admet un élément symétrique (inversible)  $x'$  de  $E$ , si  $\forall x \in E : x * x' = x' * x = e$ .

**Exemple 4.5 .**

1. Dans  $\mathbb{R}$ , les éléments inversibles pour la lois  $\times$ , sont les éléments non nuls ;
2. Soit la loi  $*$  définie sur  $\mathbb{R}$  par :  $x * y = x + y - 1$ . Alors  $x \in \mathbb{R}$  admet un élément symétrique  $x' = 2 - x$ , car  $x * x' = 1 \Rightarrow x + x' - 1 = 1$ . Donc  $x' = 2 - x$ .

**Proposition 4.2** Soit  $E$  un ensemble muni d'une loi de composition interne  $*$  qui est associative et admet un élément neutre.

1. L'élément symétrique  $x'$  de  $x$  pour la loi  $*$  dans  $E$ , s'il existe, est unique ;
2. Si  $x, y \in E$  sont symétrisables alors  $x * y$  est symétrisable et son symétrique donné par  $(x * y)' = y' * x'$ .

**Définition 4.6 (Distributivité)** Soit  $E$  un ensemble muni par deux lois de composition internes  $*$  et  $\top$

On dit que  $*$  est distributive à gauche par rapport à  $\top$  si  $\forall(x, y, z) \in E^3 : x * (y \top z) = (x * y) \top (x * z)$ .

On dit que  $*$  est distributive à droite par rapport à  $\top$  si  $\forall(x, y, z) \in E^3 : (x \top y) * z = (x * z) \top (y * z)$ .

**Remarque 4.2** Si la loi  $*$  est commutative, alors l'une de ces deux propriétés implique l'autre.

**Exemple 4.6 .**

1. Dans  $\mathbb{N}, \mathbb{Z}, \mathbb{Q}, \mathbb{R}$  et  $\mathbb{C}$ , la loi  $\times$  est distributive par rapport à la loi  $+$  ;
2. Dans  $\mathcal{P}(E)$ , les lois  $\cup, \cap$  sont distributives l'une par rapport à l'autre ;
3. Soit la loi  $*$  définie sur  $\mathbb{R}$  par :  $x * y = x + y - xy$  et la loi  $\top$  définie sur  $\mathbb{R}$  par :  $x \top y = x + y - 1$ . Comme la loi  $*$  est commutative donc il suffit de démontrer la distributivité à gauche par rapport à  $\top$ .

$$x * (y \top z) = x * (x + y - 1) = 2x + y + z - xy - xz - 1 \dots (1)$$

$$(x * y) \top (x * z) = (x + y - xy) \top (x + z - xz) = 2x + y + z - xy - xz - 1 \dots (2)$$

(1) = (2), donc la loi  $*$  est distributive par rapport à la loi  $\top$ .

## 4.2 Structures algébriques

### 4.2.1 Groupes

**Définitions et exemples**

**Définition 4.7 (Groupe)** Un groupe est un ensemble non vide muni d'une loi de composition interne  $(G, *)$  tels que :

- $*$  est associative ;
- $*$  admet un élément neutre  $e$  ;
- tout élément de  $G$  est symétrisable (admet un symétrique) pour  $*$ .

**Remarque 4.3** Si  $*$  est commutative, on dit que  $(G, *)$  est commutatif, ou abélien.

**Exemple 4.7 .**

1.  $(\mathbb{Z}, +), (\mathbb{Q}, +), (\mathbb{R}, +)$  et  $(\mathbb{C}, +)$  sont des groupes abéliens ;
2. L'ensemble  $\mathcal{P}(E)$  muni de la différence symétrique  $\Delta$  est un groupe abélien ;
3.  $(\mathbb{N}, +), (\mathbb{R}, \times), (\mathcal{P}(E), \cap)$  et  $(\mathcal{P}(E), \cup)$  ne sont pas des groupes.

**Définition 4.8 (Sous-groupe)** Soit  $(G, *)$  un groupe et soit  $H$  une partie non vide de  $G$ . On dit que  $H$  est un sous-groupe de  $G$  si :

1.  $H$  est stable pour la lois  $*$  :  $\forall(x, y) \in H^2, x * y \in H$  ;
2.  $H$  est stable pour le passage à l'inverse  $\forall x \in H, x' \in H$ .

### Exemple 4.8 .

1. Soit  $(G, *)$  un groupe, alors  $e_G$  et  $G$  sont des sous-groupes (dits triviaux);
2. Soit  $(\mathbb{Z}, +)$  un groupe. Alors  $3\mathbb{Z}$  est un sous groupe de  $\mathbb{Z}$  avec

$$3\mathbb{Z} = \{3z : z \in \mathbb{Z}\} = \{\dots, -6, -3, 0, 3, 6, \dots\}$$

3. Soit  $(G, \cdot)$  un groupe, alors l'ensemble  $Z(G) = \{x \in G : \forall y \in G, xy = yx\}$  est un sous groupe de  $G$  appelé **centre** de  $G$ .

**Théorème 4.1 (Caractérisation des sous-groupes)** Soit  $(G, *)$  un groupe et soit  $H$  une partie non vide de  $G$ . Alors  $H$  est un sous-groupe de  $G$  si et seulement si :

$$\forall (x, y) \in H^2, x * y' \in H$$

**Proposition 4.3 (Intersection de sous-groupes)** Soit  $(G, *)$  un groupe et soit  $\{H_i\}_{i \in I}$  une famille de sous groupe de  $G$ . Alors  $\bigcap_{i \in I} H_i$  est un sous-groupe de  $G$ .

**Remarque 4.4** La réunion de deux sous-groupes de  $G$  n'est pas nécessairement un sous-groupe de  $G$ . Par exemple  $2\mathbb{Z}$  et  $3\mathbb{Z}$  sont deux sous-groupes de  $(\mathbb{Z}, +)$ , mais la réunion ne l'est pas puisque 2 et 3 sont dans  $2\mathbb{Z} \cup 3\mathbb{Z}$  alors que  $2 + 3 = 5 \notin 2\mathbb{Z} \cup 3\mathbb{Z}$ .

### Homomorphisme de groupes

**Définition 4.9** Soient  $(G_1, *)$  et  $(G_2, \perp)$  deux groupes. On appelle homomorphisme (ou morphisme) de groupes de  $G_1$  dans  $G_2$ , une application  $f : G_1 \rightarrow G_2$  telle que,

$$\forall x, y \in G_1, f(x * y) = f(x) \perp f(y).$$

**Exemple 4.9** Soit l'application  $f$  donnée par :  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^*$   
 $x \mapsto f(x) = 2^x$   $f$  est un homomorphisme de  $(\mathbb{R}, +)$  dans  $(\mathbb{R}, \times)$  car :

$$\forall x, y \in \mathbb{R}, f(x + y) = 2^{x+y} = 2^x \times 2^y = f(x) \times f(y).$$

**Remarque 4.5** Soient  $(G_1, *)$  et  $(G_2, \perp)$  deux groupes et  $f$  un homomorphisme de  $G_1$  dans  $G_2$ . Alors

1. Si  $f$  est bijective, alors on dit que  $f$  est isomorphisme;
2. Si  $f$  est définie dans  $(G_1, *)$  dans lui même, alors on dit que  $f$  est endomorphisme;
3. Si  $f$  est endomorphisme bijective, alors on dit que  $f$  est automorphisme.

### Exemple 4.10 .

1. La fonction exponentielle est un isomorphisme des groupes de  $(\mathbb{R}, +)$  dans  $(\mathbb{R}_+^*, \times)$ ;
2. La fonction logarithme népérien est un isomorphisme de groupes de  $(\mathbb{R}_+^*, \times)$  dans  $(\mathbb{R}, +)$ ;

**Proposition 4.4** Soient  $(G_1, *)$  et  $(G_2, \perp)$  deux groupes d'éléments neutres  $e_1$  et  $e_2$  et soit  $f$  un homomorphisme de  $G_1$  dans  $G_2$ . Alors

1.  $f(e_1) = e_2$ ;
2.  $\forall x \in G_1, (f(x))' = f(x')$ .

**Proposition 4.5** Soient  $(G_1, *)$  et  $(G_2, \perp)$  deux groupes d'éléments neutres  $e_1$  et  $e_2$  et soit  $f$  un homomorphisme de  $G_1$  dans  $G_2$ . Alors

1. Si  $H$  est un sous-groupe de  $G_1$ , alors  $f(H)$  est un sous-groupe de  $G_2$  ;
2. Si  $H'$  est un sous-groupe de  $G_2$ , alors  $f^{-1}(H')$  est un sous-groupe de  $G_1$ .

**Définition 4.10 (Le noyau et l'image d'un homomorphisme)** Soient  $(G_1, *)$  et  $(G_2, \perp)$  deux groupes et  $f$  un homomorphisme de  $G_1$  dans  $G_2$ . Alors

1. On appelle noyau de  $f$  l'ensemble

$$\text{Ker}(f) = f^{-1}(e) = \{x \in G_1 : f(x) = e_2\}.$$

2. On appelle image de  $f$  l'ensemble

$$\text{Im}(f) = f(G_1) = \{f(x) \in G_2 : x \in G_1\}.$$

**Exemple 4.11** Soit  $f$  un homomorphisme donné dans l'exemple 4.9, alors

$$\text{Ker}(f) = \{x \in \mathbb{R}, f(x) = 1\} = \{x \in \mathbb{R}, 2^x = 1\} = \{0\}$$

et  $\text{Im}(f) = \{f(x) : x \in \mathbb{R}\}$ . On a  $f(x) = y$ , alors  $2^x = y$  ceci implique que  $x \ln 2 = \ln y$ , donc  $x = \frac{\ln y}{\ln 2}$ . D'où,  $\text{Im}(f) = \mathbb{R}_+^*$ .

**Théorème 4.2** Soit  $f$  un homomorphisme de  $(G_1, *)$  dans  $(G_2, \perp)$ . Alors

1.  $\text{Ker}(f)$  est un sous-groupe de  $G_1$  ;
2.  $\text{Im}(f)$  est un sous-groupe de  $G_2$  ;
3.  $f$  est injective si et seulement si  $\text{Ker}(f) = \{e_1\}$  ;
4.  $f$  est surjective si et seulement si  $\text{Im}(f) = G_2$ .

## 4.2.2 Anneaux

### Définitions

**Définition 4.11 (Anneau)** Soit  $A$  un ensemble muni de deux lois de composition,  $*$  et  $\perp$ . On dit que  $(A, *, \perp)$  est un **anneau** si :

1.  $(A, *)$  est un groupe commutatif ;
2. la loi  $\perp$  est associative ;
3. la loi  $\perp$  distributive par rapport à la loi  $*$ .

**Remarque 4.6** .

1. Si  $\perp$  est commutative, on dit que  $(A, *, \perp)$  est un anneau commutatif.
2. Si  $\perp$  admet un élément neutre, on dit que  $(A, *, \perp)$  est un anneau unitaire.

**Exemple 4.12** .

1.  $(\mathbb{Z}, +, \times)$ ,  $(\mathbb{Q}, +, \times)$ ,  $(\mathbb{R}, +, \times)$  et  $(\mathbb{C}, +, \times)$  sont des anneaux commutatifs ;
2. Soit  $E$  un ensemble,  $(\mathcal{P}(E), \Delta, \cap)$  est un anneau commutatif ;
3. Soit  $A$  l'ensemble des applications de  $\mathbb{C}$  dans  $\mathbb{C}$ , de la forme  $z \mapsto \alpha z + \beta \bar{z}$ .  $(A, +, \circ)$  est un anneau non commutatif.

**Définition 4.12 (Sous-anneau)** Soit  $(A, +, \cdot)$  un anneau et soit  $B$  une partie de  $A$ . On dit que  $B$  est un **sous-anneau** de  $(A, +, \cdot)$  si et seulement si :

1.  $B \neq \emptyset$  ( $0_A \in B$ ) ;
2.  $(B, +)$  est un sous-groupe de  $A$  ;
3.  $B$  stable pour la loi  $\cdot$ .

Ce qui équivaut à

1.  $0_A \in B$  ;
2.  $\forall a, b \in B, a - b \in B$  ;
3.  $\forall a, b \in B, a \cdot b \in B$ .

**Exemple 4.13 .**

1.  $(\mathbb{Z}, +, \times), (\mathbb{Q}, +, \times), (\mathbb{R}, +, \times)$  et  $(\mathbb{C}, +, \times)$ , chacun est un sous-anneau du suivant ;
2. l'ensemble,  $\{r + s\sqrt{2}, (r, s) \in \mathbb{Q}^2\}$  est un sous-anneau de  $(\mathbb{R}, +, \times)$ .

**Définition 4.13 (Homomorphisme d'anneaux)** Soient  $(A, +, \cdot)$  et  $(B, +, \cdot)$  deux anneaux. On dit qu'une application  $f$  de  $A$  vers  $B$  est un **homomorphisme** (ou **morphisme**) si :

1.  $f(1_A) = 1_B$  ;
2.  $\forall a, b \in A, f(a + b) = f(a) + f(b)$  ;
3.  $\forall a, b \in A, f(a \cdot b) = f(a) \cdot f(b)$ .

**Remarque 4.7** En particulier,  $f$  est un homomorphisme de groupes, de  $(A, +)$  vers  $(A, +)$  ;

**Définition 4.14 (L'élément inversible)** Un élément d'un anneau  $(A, +, \cdot)$  est dit **inversible** si et seulement s'il est symétrisable pour la seconde opération (s'il admet un symétrique pour la loi  $\cdot$ ).

**Définition 4.15 (Diviseur de zéro)** Un élément non nul  $x$  d'un anneau  $A$  est un **diviseur de zéro** si et seulement si son produit avec un autre élément non nul vaut zéro :

$$\exists y \neq 0 \mid xy = 0 \quad \text{ou} \quad yx = 0.$$

**Exemple 4.14 .**

1. Dans  $(\mathbb{Q}, +, \cdot), (\mathbb{R}, +, \cdot)$  et  $(\mathbb{C}, +, \cdot)$ , tous les éléments non nuls sont inversibles ;
2. Dans l'ensemble des fonctions de  $\mathbb{R}$  dans  $\mathbb{R}$ , toute fonction  $f$  qui s'annule est diviseur de 0 et les éléments inversibles sont les fonctions qui ne s'annulent pas.

**Ideal dans un anneau**

**Définition 4.16 (Idéal)** Soit  $(A, +, \cdot)$  un anneau. Une partie  $I$  non vide de  $A$  est dite un **idéal** de  $A$  si et seulement si

1.  $I$  est un sous-groupe de  $(A, +, \cdot)$  ;
2. pour  $x \in I$  et  $a \in A$  on a :  $x \cdot a \in I$  et  $a \cdot x \in I$

**Exemple 4.15 .** L'ensemble  $\mathbb{Z}$  n'est pas un idéal de  $(\mathbb{R}, +, \times)$ , car  $\frac{1}{5} \in \mathbb{R}$  et  $3 \in \mathbb{Z}$  alors que  $\frac{3}{5} \notin \mathbb{Z}$ .

**Remarque 4.8** Il est facile de vérifier que

1. L'intersection des idéaux de  $A$  est un idéal de  $A$ .
2. L'image directe d'un idéal par un morphisme d'anneau surjective est un idéal.
3. Le noyau d'un morphisme d'anneaux est un idéal.

## Règles de calculs dans un anneau

On rappelle la formule du binôme de Newton, qui s'étend de  $\mathbb{Z}$  aux anneaux commutatifs, mais aussi dans un anneau quelconque.

**Proposition 4.6** Soient  $(A, +, \cdot)$  un anneau et  $a, b \in A$ , avec  $a \cdot b = b \cdot a$ , et  $n \in \mathbb{N}^*$ . Alors :

$$(a + b)^n = \sum_{k=0}^n C_n^k a^k b^{n-k}.$$

**Preuve:** Récurrence sur  $\mathbb{N}$  et formule du triangle de Pascal. ■

**Remarque 4.9** Soient  $x, y \in A$  et  $n \in \mathbb{N}^*$ , alors  $x - y \mid x^n - y^n$  et plus précisément :

$$x^n - y^n = (x - y) \sum_{k=0}^{n-1} x^k y^{n-1-k}.$$

• Cas particulier de ce qui précède : si  $1 - x$  est inversible, on peut calculer  $\sum_{k=0}^{n-1} x^k$  grâce à la formule :

$$1 - x^n = (1 - x) \sum_{k=0}^{n-1} x^k.$$

### 4.2.3 Corps

**Définition 4.17 (Corps)** Un corps est un anneau commutatif dans lequel tout élément non nul est inversible pour la deuxième loi.

**Remarque 4.10** Si de plus la deuxième loi est commutative, le corps  $(K, +, \cdot)$  est dit corps commutatif.

**Exemple 4.16** .

$\mathbb{Q}$ ,  $\mathbb{R}$  et  $\mathbb{C}$ , sont des corps, mais pas  $\mathbb{Z}$  ( $2$  n'est pas inversible).

**Définition 4.18 (Sous-corps)** Soit  $(K, +, \cdot)$  un corps, un sous-corps de  $K$  est une partie  $K_1$  de  $K$  telle que  $(K_1, +, \cdot)$  soit un corps, c'est-à-dire, pour tous  $x, y$  de  $K_1$ , on a

$$x - y \in K_1 \quad \text{et} \quad xy^{-1} \in K_1.$$

**Exemple 4.17** .

1.  $(\mathbb{Q}, +, \times)$ ,  $(\mathbb{R}, +, \times)$  et  $(\mathbb{C}, +, \times)$ , chacun est un sous-corps du suivant ;
2. L'ensemble  $\mathbb{Q}[\sqrt{2}] = \{a + b\sqrt{2} : a, b \in \mathbb{Q}\}$  est un corps commutatif qui admet  $\mathbb{Q}$  comme sous-corps.